

Aula 11

Revisão de Fasores e
Introdução a Laplace

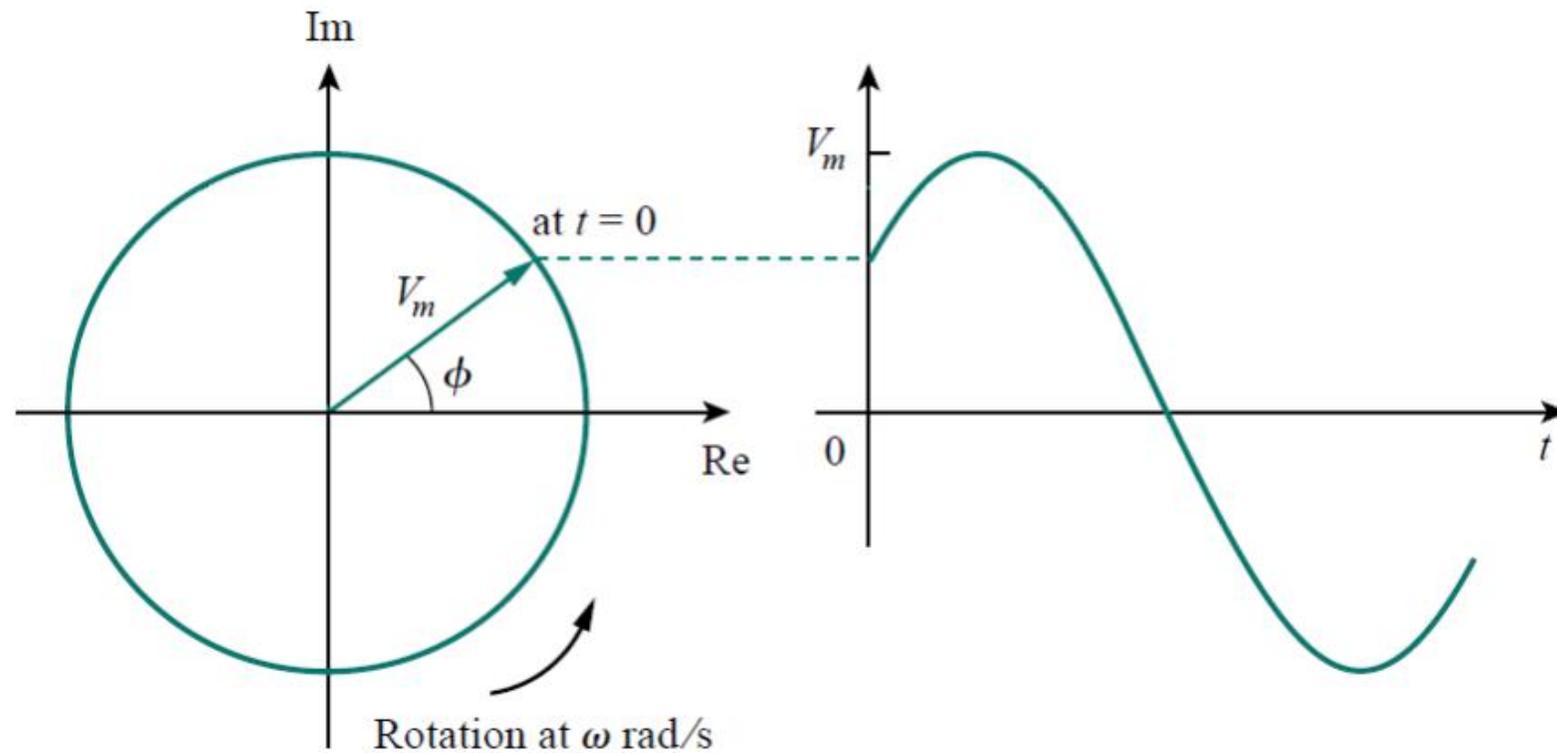
Circuitos Elétricos II

Prof. Henrique Amorim - UNIFESP - ICT

Definição: Fasor é a representação complexa da magnitude e fase de uma senoide.

$$\mathbb{V} = V_m e^{j\theta} = V_m \angle \phi$$

$$v(t) = V_m \cos(\omega t + \phi) = \Re(\mathbb{V} \cdot e^{j\omega t})$$



Tensão, corrente e impedância

Impedância representa a oposição que um circuito oferece ao fluxo de corrente senoidal

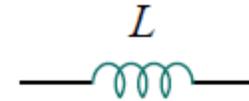
Impedância e admitância de elementos passivos

Elemento Impedância Admitância

$$R \quad Z = R \quad Y = \frac{1}{R}$$

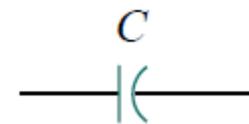
$$L \quad Z = j\omega L \quad Y = \frac{1}{j\omega L}$$

$$C \quad Z = \frac{1}{j\omega C} \quad Y = j\omega C$$



Curto circuito em CC
($\omega \rightarrow 0$)

Circuito aberto em alta frequência
($\omega \rightarrow \infty$)



Circuito aberto em CC
($\omega \rightarrow 0$)

Curto circuito em alta frequência
($\omega \rightarrow \infty$)

Números complexos – Transformações

Retangular → Polar

Temos: $z = x + jy$ Queremos: $z = r \angle \phi$

$$r = \sqrt{x^2 + y^2}$$
$$\phi = \text{atan}\left(\frac{y}{x}\right)$$

Polar → Retangular

Temos: $z = r \angle \phi$ Queremos: $z = x + jy$

$$x = r \cdot \cos(\phi)$$
$$y = r \cdot \text{sen}(\phi)$$

Como a forma exponencial utiliza as relações polares, assim:

Retangular → Exponencial

Transformar para polar e:

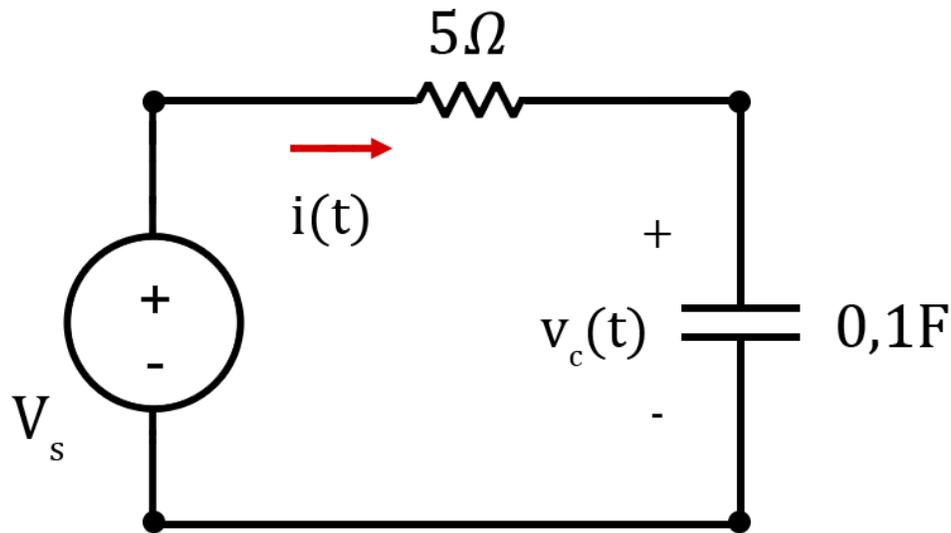
$$z = r \cdot e^{j\phi}$$

Polar → Exponencial

Apenas colocar na forma:

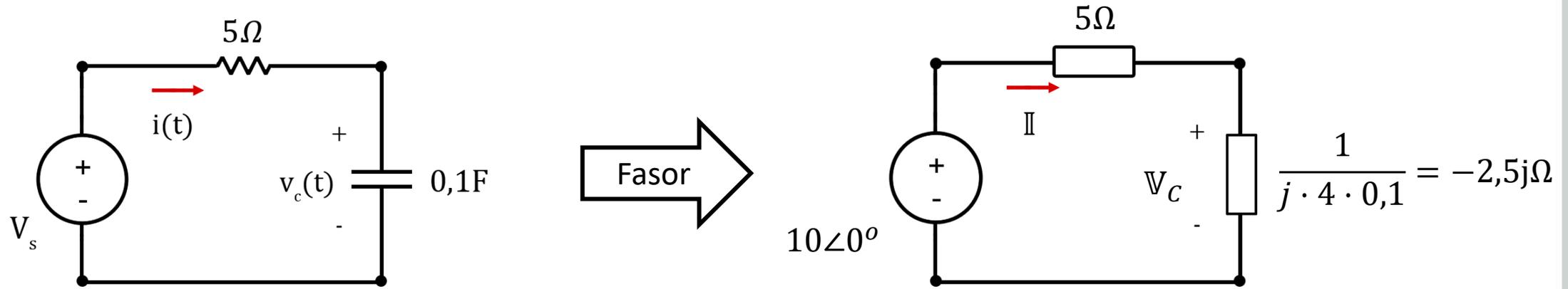
$$z = r \cdot e^{j\phi}$$

Exercício: Dado o circuito, em regime permanente, encontre a expressão $v_c(t)$. Considere que $V_s(t) = 10 \cdot \cos(4t) V$



Respostas

$$v(t) = 4,47 \cdot \cos(4 \cdot t - 63,43^\circ) V$$



$$V_C = V_s \cdot \frac{Z_C}{Z_C + Z_R} = 10\angle 0^\circ \cdot \frac{-2,5j}{5 - 2,5j} = 10\angle 0^\circ \cdot \frac{2,5\angle -90^\circ}{5,59\angle -26,56^\circ}$$

$$V_C = 10 \cdot \frac{2,5}{5,59} \angle 0 + (-90 - (-26,56))^\circ = 4,47\angle 63,44^\circ$$

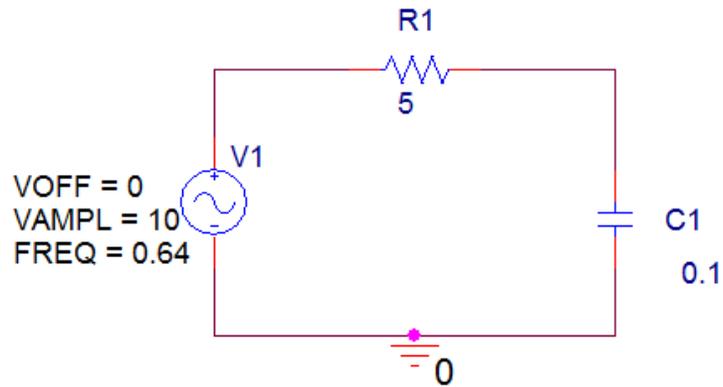
$$V_C = 4,47\angle -63,43^\circ \text{ V}$$

$$v(t) = 4,47 \cdot \cos(4 \cdot t - 63,43^\circ) \text{ V} \quad i(t) = 1,79 \cdot \cos(4 \cdot t + 26,56^\circ) \text{ A}$$

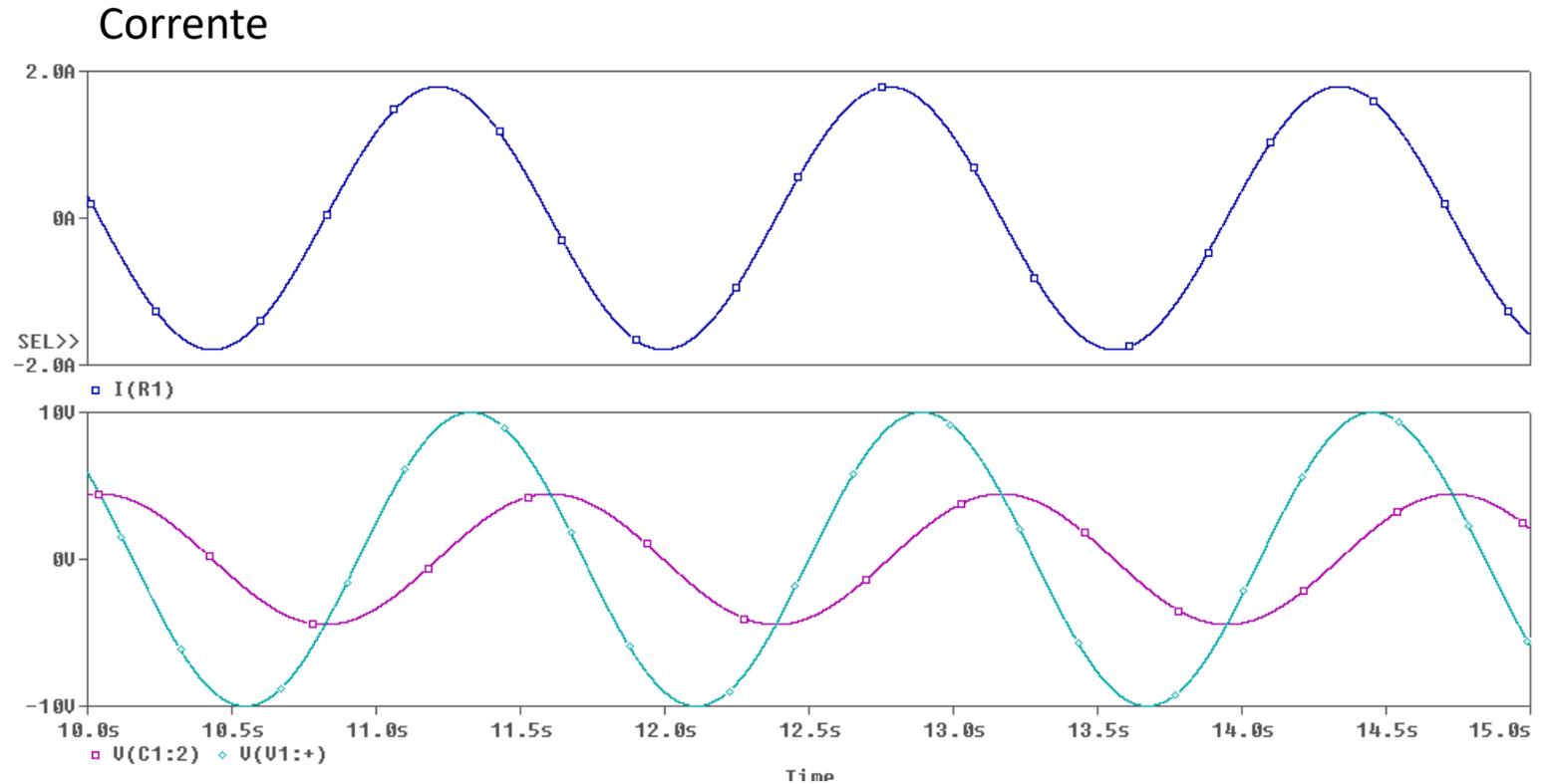
Exercício

$$i(t) = 1,79 \cdot \cos(4 \cdot t + 26,56^\circ) A$$

$$v(t) = 4,47 \cdot \cos(4 \cdot t - 63,43^\circ) V$$



$$f = \frac{\omega}{2 \cdot \pi} = \frac{4}{2 \cdot \pi} = 0,64 Hz$$

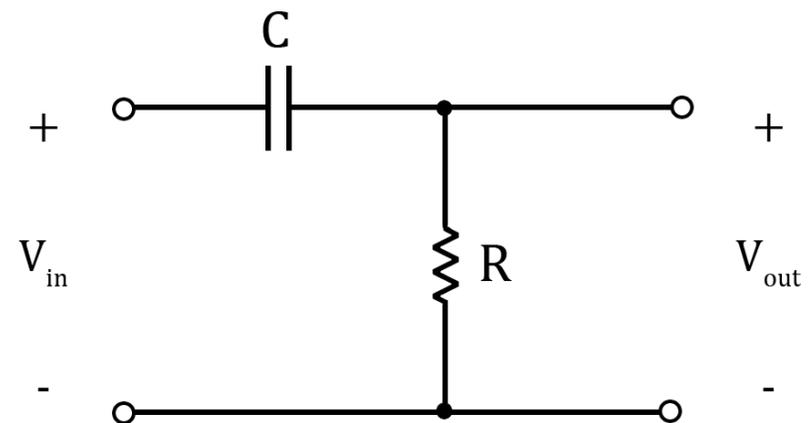
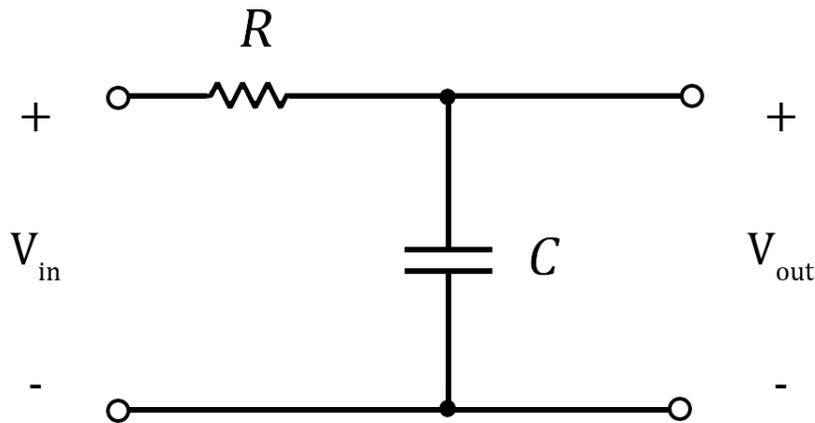


Tensão (fonte x capacitor)

Seletores de frequência (filtros passivos)

Exercício: Diferencie cada filtro abaixo, como passa altas ou passa baixas, encontre a função transferência e a frequência de corte.

$$H(\omega) = \frac{V_{out}}{V_{in}} \quad |H(\omega_c)| = \frac{1}{\sqrt{2}}$$



Seletores de frequência (filtros passivos)

$$H(\omega) = \frac{1}{R + \frac{1}{j\omega C}}$$

$$H(\omega) = \frac{1}{\frac{j\omega C}{j\omega RC + 1}}$$

$$H(\omega) = \frac{1}{1 + j\omega RC}$$

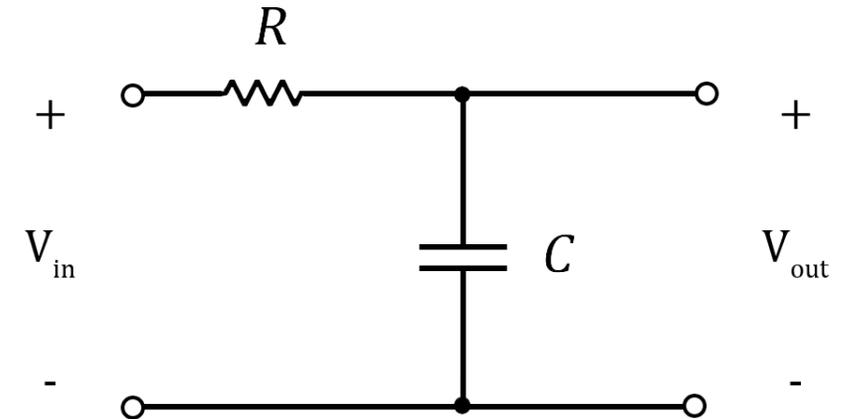
$$H(\omega) = H \angle \phi$$

$$\frac{1}{\sqrt{2}} = H = |H(\omega_c)|$$

$$\frac{1}{\sqrt{2}} = \frac{1}{\sqrt{1 + (\omega_c RC)^2}}$$

$$2 = 1 + (\omega_c RC)^2$$

$$\omega_c = \frac{1}{RC}$$



Passa baixas

$$\omega_c = \frac{1}{RC}$$

Seletores de frequência (filtros passivos)

$$H(\omega) = \frac{R}{R + \frac{1}{j\omega C}}$$

$$H(\omega) = \frac{1}{1 + \frac{1}{j\omega RC}}$$

$$H(\omega) = H \angle \phi$$

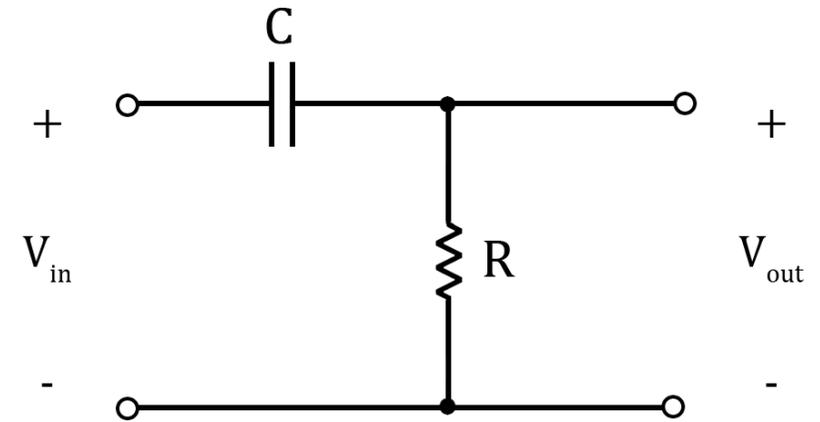
$$\frac{1}{\sqrt{2}} = H = |H(\omega_c)|$$

$$\frac{1}{\sqrt{2}} = \frac{1}{\sqrt{1 + \left(\frac{1}{\omega_c RC}\right)^2}}$$

$$\sqrt{2} = \sqrt{1 + \left(\frac{1}{\omega_c RC}\right)^2}$$

$$2 = 1 + \left(\frac{1}{\omega_c RC}\right)^2$$

$$\omega_c = \frac{1}{RC}$$



Passa altas

$$\omega_c = \frac{1}{RC}$$

Transformada de Laplace

Definição: Transformada de Laplace é uma transformação integral de uma função $f(t)$ do domínio do tempo para o domínio da frequência complexa, fornecendo $F(s)$.

- Analisar circuitos com ampla gama de variedade de entradas e respostas.
- A transformada de Laplace transforma equações diferenciais em equações algébricas.
- Os pares de transformadas de Laplace, permitem a resolução de circuitos complexos no domínio da frequência e também o retorno ao domínio do tempo através da transformada inversa de Laplace
- Os parâmetros definidos no domínio da frequência são muito importantes para a análise do circuito no domínio do tempo.

Definida por:

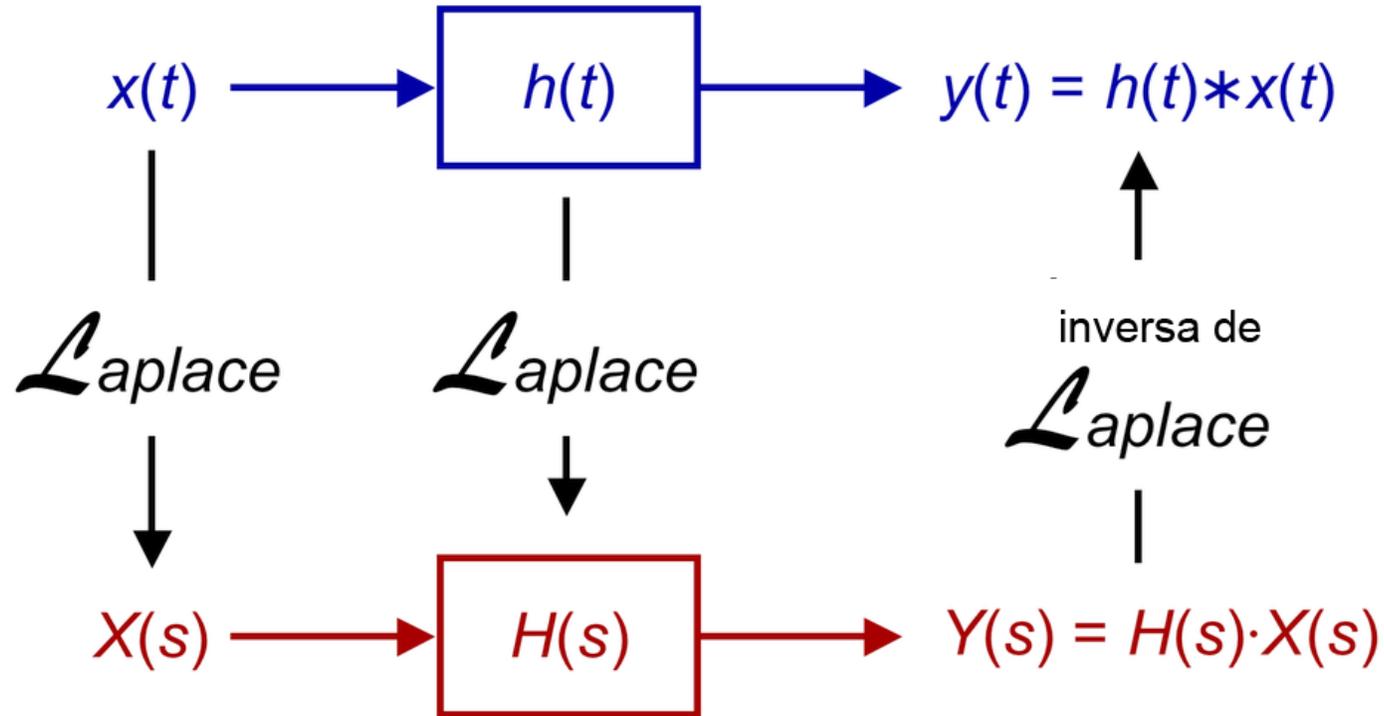
$$\mathcal{L}[f(t)] = F(s) = \int_{0^-}^{\infty} f(t)e^{-st} dt \quad \text{onde } s = \sigma + j\omega$$

Pierre Simon Laplace



Transformada de Laplace

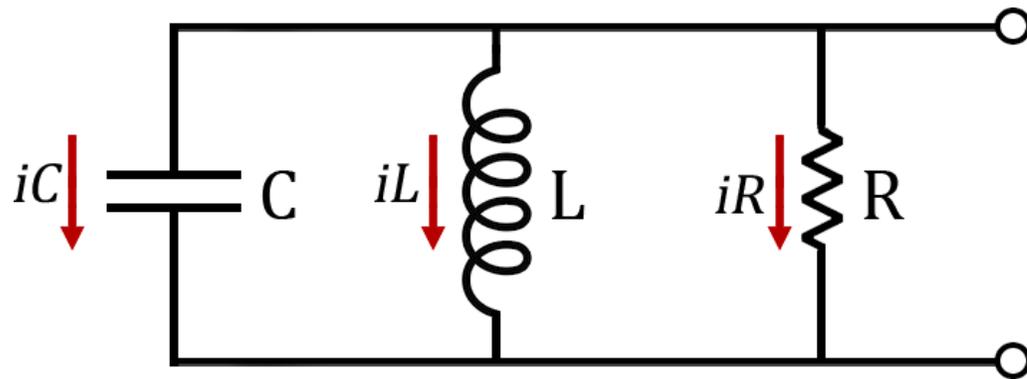
Domínio do tempo



Domínio da frequência

Circuito de segunda ordem no tempo

Circuito RLC paralelo, análise no domínio do tempo (equações diferenciais)



Este exemplo analisa um circuito de segunda ordem diretamente no tempo. Ainda é necessário isolarmos a variável de interesse. Veremos futuramente este exemplo no domínio de Laplace

Somando as corrente:

$$\frac{v}{R} + \frac{1}{L} \int_0^t v d\tau + I_0 + C \frac{dv}{dt} = 0$$

Diferenciando em relação a t (I_0 constante)

$$\frac{1}{R} \frac{dv}{dt} + \frac{v}{L} + C \frac{d^2v}{dt^2} = 0$$

Reorganizando os coeficientes e arranjando as derivadas em ordem crescentes, chegamos a **EDO de segunda ordem** abaixo:

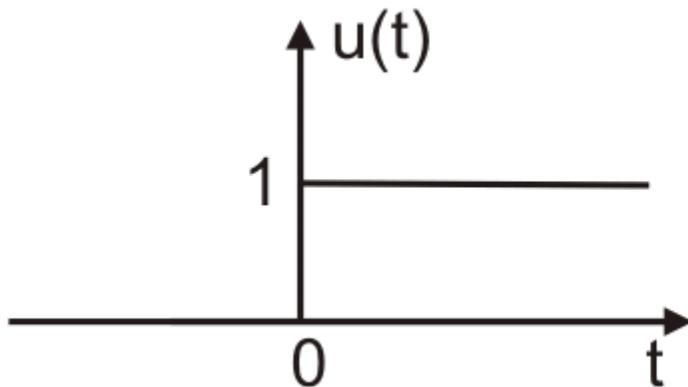
$$\frac{d^2v}{dt^2} + \frac{1}{RC} \frac{dv}{dt} + \frac{v}{LC} = 0$$

Transformada de Laplace

Para obtermos a transformada de Laplace e a transformada inversa de Laplace, iremos comparar pares de transformada (Tabela de transformada). A seguir alguns exemplos da obtenção das transformadas.

$$\mathcal{L}[f(t)] = F(s) = \int_{0^-}^{\infty} f(t)e^{-st} dt \quad \text{onde } s = \sigma + j\omega$$

Considere o degrau unitário:



$$f(t) = u(t) = \begin{cases} 1 & \text{para } t \geq 0 \\ 0 & \text{para } t < 0 \end{cases}$$

Transformada de Laplace

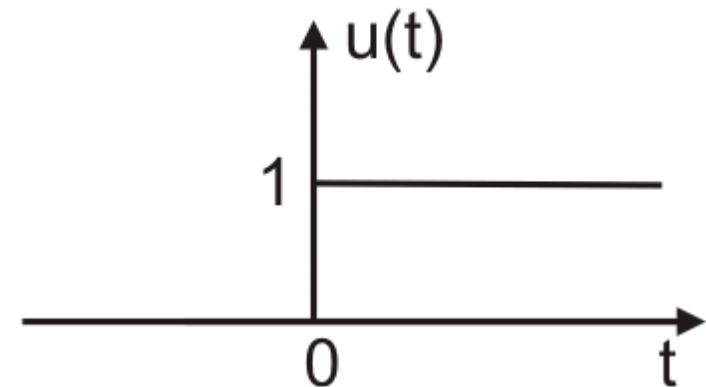
$$\mathcal{L}[f(t)] = F(s) = \int_0^{\infty} f(t)e^{-st} dt$$

$$F(s) = \int_{0^-}^{\infty} 1e^{-st} dt$$

$$F(s) = -\frac{e^{-st}}{s} \Big|_{0^-}^{\infty} = 0 - \left(-\frac{1}{s}\right)$$

$$\mathcal{L}[u(t)] = U(s) = \frac{1}{s}$$

$$f(t) = u(t) = \begin{cases} 1 & \text{para } t \geq 0 \\ 0 & \text{para } t < 0 \end{cases}$$



Transformada de Laplace

$$\mathcal{L}[f(t)] = F(s) = \int_{0^-}^{\infty} f(t)e^{-st} dt$$

$$f(t) = e^{-\alpha t}$$

$$\mathcal{L}[f(t)] = F(s) = \int_{0^-}^{\infty} e^{-\alpha t} \cdot e^{-st} dt = \int_{0^-}^{\infty} e^{(-s-\alpha)t} dt$$

$$\mathcal{L}[f(t)] = F(s) = -\left(\frac{1}{s+\alpha}\right) e^{-(s+\alpha)t} \Bigg|_{0^-}^{\infty} = 0 - \left(-\frac{1}{s+\alpha}\right)$$

$$\mathcal{L}[f(t)] = F(s) = \frac{1}{s+\alpha}$$

Transformada de Laplace

$$\mathcal{L}[f(t)] = F(s) = \int_{0^-}^{\infty} f(t)e^{-st} dt$$

$$\mathcal{L}[f(t)] = F(s) = \int_{0^-}^{\infty} \frac{df(t)}{dt} \cdot e^{-st} dt$$

$$\mathcal{L}[f(t)] = e^{-st} \cdot f(t) \Big|_{0^-}^{\infty} + s \int_{0^-}^{\infty} f(t)e^{-st} dt$$

$$\mathcal{L}[f(t)] = sF(s) - f(0^-)$$

$$f(t) = \frac{df(t)}{dt}$$

$$\left(\int u dv = uv - \int v du \right)$$

$$u = e^{-st} \rightarrow du = -s \cdot e^{-st} dt$$

$$dv = \frac{df(t)}{dt} dt \rightarrow v = f(t)$$

Transformada de Laplace

$$\mathcal{L}[f(t)] = F(s) = \int_{0^-}^{\infty} f(t)e^{-st} dt$$

$$\mathcal{L}[f(t)] = F(s) = \int_{0^-}^{\infty} \left[\int_0^t f(t) dt \right] \cdot e^{-st} dt$$

$$\mathcal{L}[f(t)] = \left[\int_0^t f(x) dx \right] \left(-\frac{e^{-st}}{s} \right) \Big|_{0^-}^{\infty} - \int_{0^-}^{\infty} \frac{e^{-st}}{s} f(t) dt$$

$$\mathcal{L}[f(t)] = \frac{1}{s} F(s)$$

$$f(t) = \int_0^t f(x) dx$$

$$\left(\int u dv = uv - \int v du \right)$$

$$u = \int_0^t f(x) dx \rightarrow du = f(t) dt$$

$$dv = e^{-st} dt \rightarrow v = -\frac{1}{s} e^{-st}$$

Propriedades da Transformada de Laplace

Fator de escala

$$F(k \cdot f(t)) = k \cdot F(s)$$

Linearidade

$$F(f_1(t) + f_2(t) + f_3(t)) = F_1(s) + F_2(s) + F_3(s)$$

Deslocamento no tempo

$$F(f(t - \alpha)) = e^{-\alpha s} \cdot F(s)$$

Deslocamento na frequência

$$F(e^{\alpha t} \cdot f(t)) = F(s - \alpha)$$

Elementos de circuito (Tempo, Laplace, fasor)

Resistor

$$v = R \cdot i$$

$$i = \frac{v}{R}$$

$$V(s) = R \cdot I(s)$$

$$I(s) = \frac{V(s)}{R}$$

$$\frac{V(s)}{I(s)} = Z_R(s) = R$$

$$\frac{V(s)}{I(s)} = Z_R(j\omega) = R$$

Indutor

$$v(t) = L \cdot \frac{di}{dt}$$

$$i(t) = \frac{1}{L} \int_0^t v(\tau) d\tau + i(0)$$

$$V(s) = s \cdot L \cdot I(s) - L \cdot I_0$$

$$I(s) = \frac{V(s)}{L \cdot s} + \frac{I_0}{s}$$

$$\frac{V(s)}{I(s)} = Z_L(s) = sL$$

$$\frac{V(j\omega)}{I(j\omega)} = Z_L(j\omega) = j\omega L$$

Capacitor

$$v(t) = \frac{1}{C} \int_0^t i(\tau) d\tau + v(0)$$

$$i(t) = C \frac{dv}{dt}$$

$$V(s) = \frac{I(s)}{C \cdot s} + \frac{V_0}{s}$$

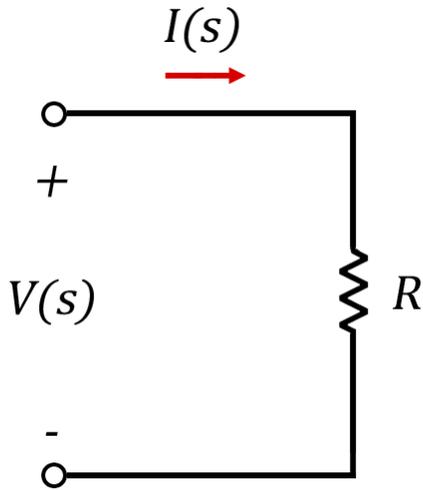
$$I(s) = s \cdot C \cdot V(s) - C \cdot V_0$$

$$\frac{V(s)}{I(s)} = Z_C(s) = \frac{1}{sC}$$

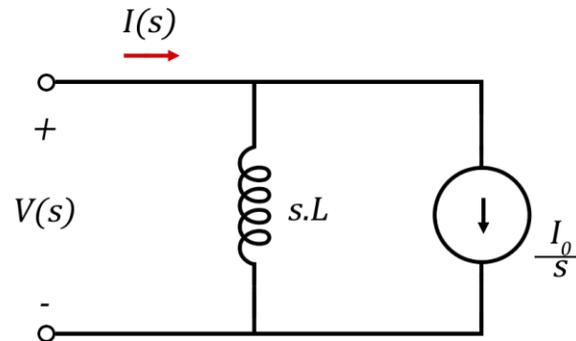
$$\frac{V(j\omega)}{I(j\omega)} = Z_C(j\omega) = \frac{1}{j\omega C}$$

Elementos de circuito Laplace

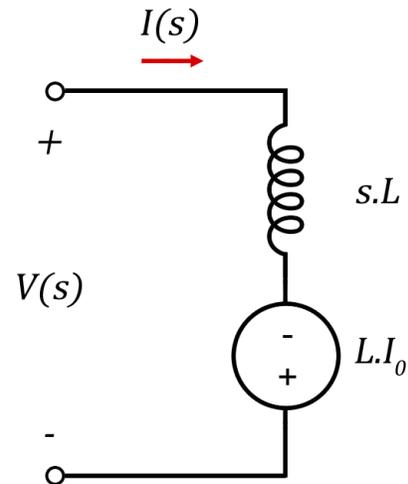
Resistor



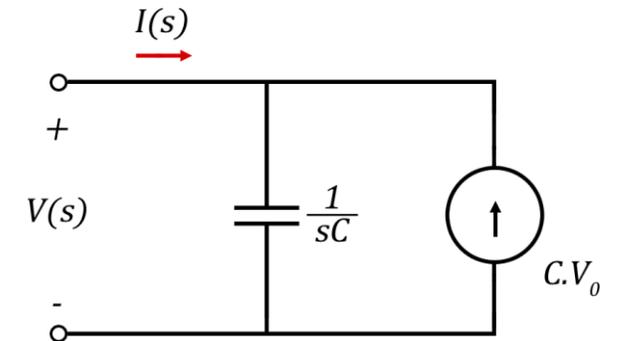
Indutor



OU



Capacitor



OU

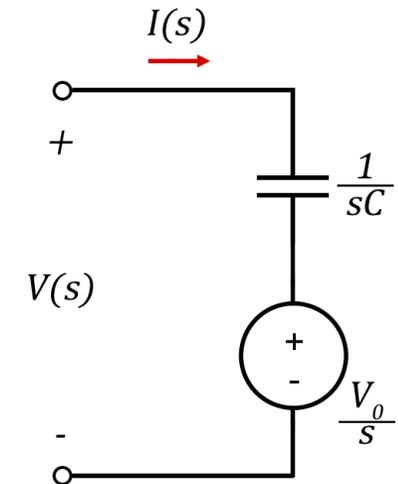


Tabela de Laplace

TABLE 15.1 Properties of the Laplace transform.

Property	$f(t)$	$F(s)$
Linearity	$a_1 f_1(t) + a_2 f_2(t)$	$a_1 F_1(s) + a_2 F_2(s)$
Scaling	$f(at)$	$\frac{1}{a} F\left(\frac{s}{a}\right)$
Time shift	$f(t-a)u(t-a)$	$e^{-as} F(s)$
Frequency shift	$e^{-at} f(t)$	$F(s+a)$
Time differentiation	$\frac{df}{dt}$	$sF(s) - f(0^-)$
	$\frac{d^2 f}{dt^2}$	$s^2 F(s) - sf(0^-) - f'(0^-)$
	$\frac{d^3 f}{dt^3}$	$s^3 F(s) - s^2 f(0^-) - sf'(0^-) - f''(0^-)$
	$\frac{d^n f}{dt^n}$	$s^n F(s) - s^{n-1} f(0^-) - s^{n-2} f'(0^-) - \dots - f^{(n-1)}(0^-)$
Time integration	$\int_0^t f(t) dt$	$\frac{1}{s} F(s)$
Frequency differentiation	$tf(t)$	$-\frac{d}{ds} F(s)$
Frequency integration	$\frac{f(t)}{t}$	$\int_s^\infty F(s) ds$
Time periodicity	$f(t) = f(t+nT)$	$\frac{F_1(s)}{1 - e^{-sT}}$
Initial value	$f(0^+)$	$\lim_{s \rightarrow \infty} sF(s)$
Final value	$f(\infty)$	$\lim_{s \rightarrow 0} sF(s)$
Convolution	$f_1(t) * f_2(t)$	$F_1(s)F_2(s)$

TABLE 15.2 Laplace transform pairs.

$f(t)$	$F(s)$
$\delta(t)$	1
$u(t)$	$\frac{1}{s}$
e^{-at}	$\frac{1}{s+a}$
t	$\frac{1}{s^2}$
t^n	$\frac{n!}{s^{n+1}}$
te^{-at}	$\frac{1}{(s+a)^2}$
$t^n e^{-at}$	$\frac{n!}{(s+a)^{n+1}}$
$\sin \omega t$	$\frac{\omega}{s^2 + \omega^2}$
$\cos \omega t$	$\frac{s}{s^2 + \omega^2}$
$\sin(\omega t + \theta)$	$\frac{s \sin \theta + \omega \cos \theta}{s^2 + \omega^2}$
$\cos(\omega t + \theta)$	$\frac{s \cos \theta - \omega \sin \theta}{s^2 + \omega^2}$
$e^{-at} \sin \omega t$	$\frac{\omega}{(s+a)^2 + \omega^2}$
$e^{-at} \cos \omega t$	$\frac{s+a}{(s+a)^2 + \omega^2}$

Pares de transformada

$$u(t) = \left\langle \frac{\mathcal{L}}{\mathcal{L}^{-1}} \right\rangle U(s)$$

$$r(t) = \left\langle \frac{\mathcal{L}}{\mathcal{L}^{-1}} \right\rangle R(s)$$

$$f(t) = \left\langle \frac{\mathcal{L}}{\mathcal{L}^{-1}} \right\rangle F(s)$$

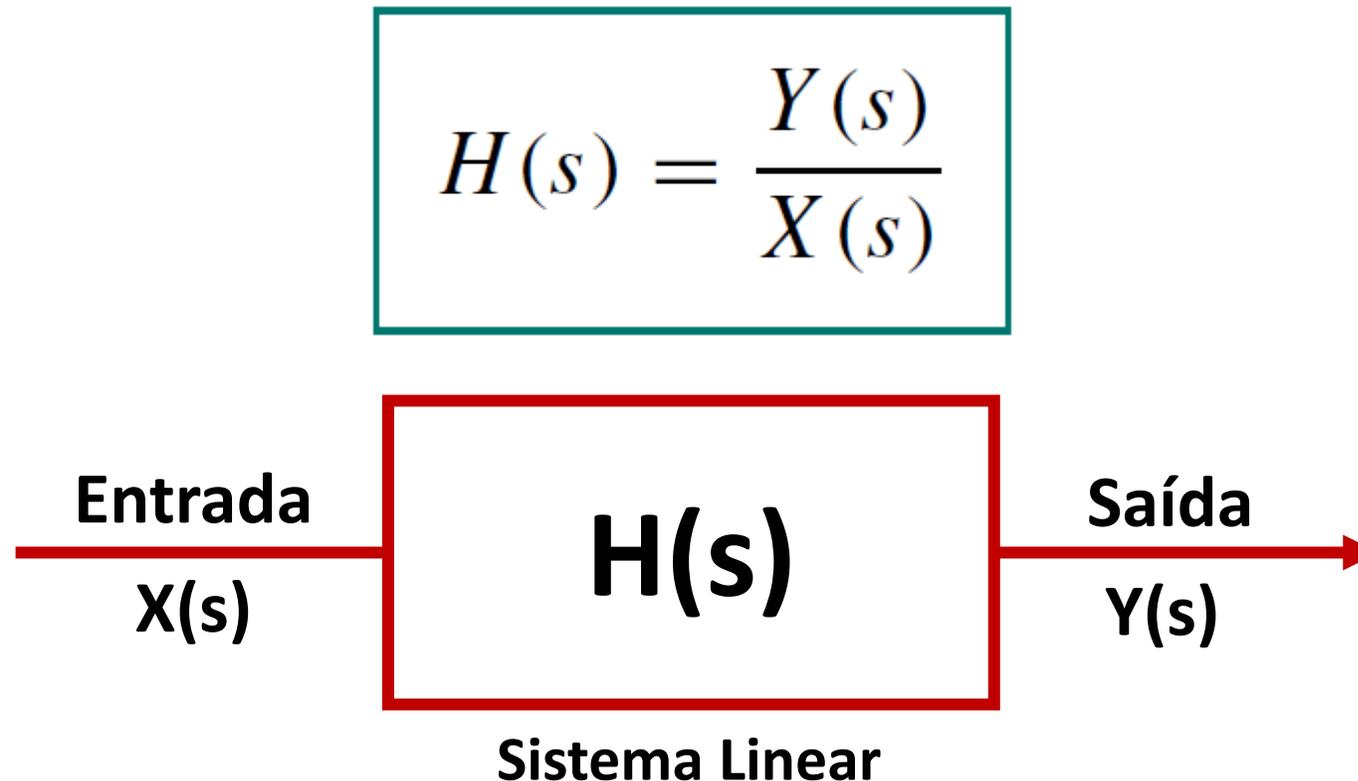
$$g(t) = \left\langle \frac{\mathcal{L}}{\mathcal{L}^{-1}} \right\rangle G(s)$$

$$r(t) = \left\langle \frac{\mathcal{L}}{\mathcal{L}^{-1}} \right\rangle R(s)$$

tempo → minúsculo
frequencia → maiúsculo

Revisão - Função Transferência

Função transferência $H(s)$ é a razão entre a resposta de saída $Y(s)$ e a excitação de entrada $X(s)$, supõe que as condições iniciais sejam iguais a zero



Função Transferência

Obtendo a função transferência é possível modelar a saída do sistema em relação a excitação de entrada

$$H(s) = \text{Ganho de tensão} = \frac{V_o(s)}{V_i(s)} \rightarrow V_o = H(s) \cdot V_i$$

$$H(s) = \text{Ganho de corrente} = \frac{I_o(s)}{I_i(s)} \rightarrow I_o = H(s) \cdot I_i$$

**Domínio do tempo
(convolução)**

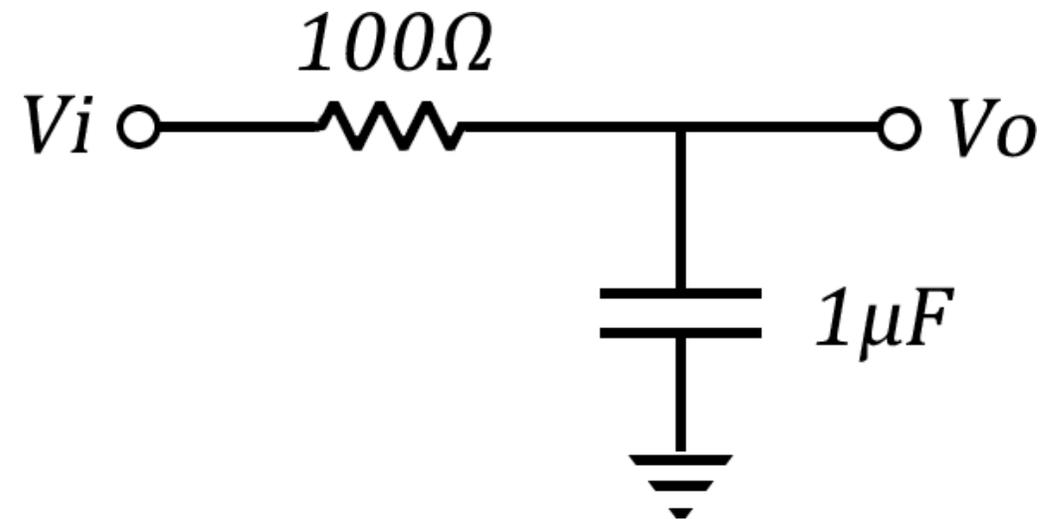
$$y(t) = h(t) * x(t)$$

$$y(t) = \int_0^t x(\lambda) \cdot h(t - \lambda) d\lambda$$

**Domínio da frequência
(multiplicação)**

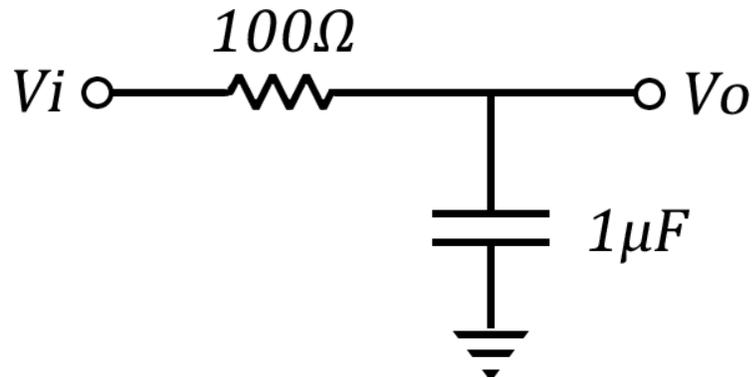
$$Y(s) = H(s) \cdot X(s)$$

Exemplo: Calcule a função transferência do circuito abaixo.



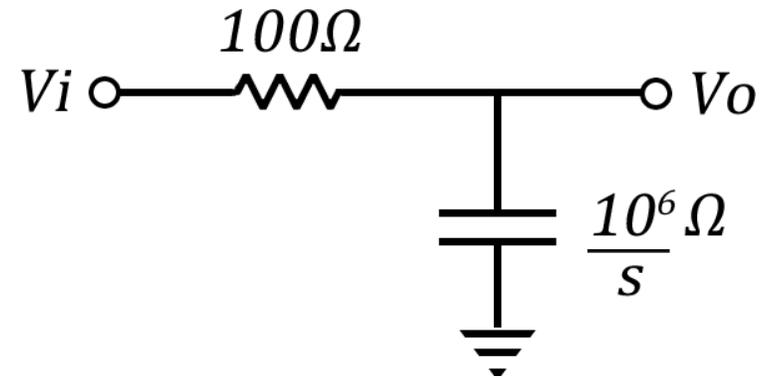
Resposta: $H(s) = \frac{10^4}{s + 10^4}$

Exemplo: Calcule a função transferência do circuito abaixo.



$$V_o(s) = H(s) \cdot V_i(s)$$

$$V_o(s) = \frac{\frac{10^6}{s}}{\frac{10^6}{s} + 100} \cdot V_i(s)$$



$$H(s) = \frac{10^6}{10^6 + 100 \cdot s}$$

$$H(s) = \frac{10^4}{s + 10^4}$$

Função Transferência

Parâmetros de uma função transferência:

- $m = \text{grau do numerador}$
- $n = \text{grau do denominador}$
- a_i e $b_i \rightarrow \text{coeficientes}$
- *Sistemas realizáveis*
 - $m \leq n$
- z_i raízes do numerador
 - **Zeros da F.T.**
- p_i raízes do denominador
 - **Polos da F.T.**

Forma Polinomial

$$H(s) = k \cdot \frac{s^m + a_{m-1} \cdot s^{m-1} + \dots + a_1 \cdot s + a_0}{s^n + b_{n-1} \cdot s^{n-1} + \dots + b_1 \cdot s + b_0}$$

Forma Fatorada

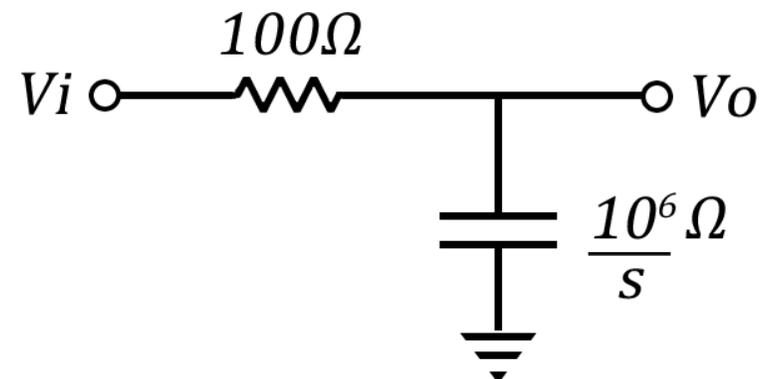
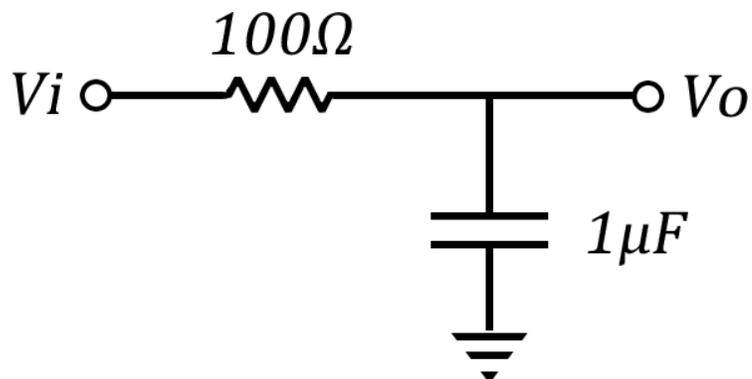
$$H(s) = k \cdot \frac{(s - z_1)(s - z_2) \dots (s - z_m)}{(s - p_1)(s - p_1) \dots (s - p_m)}$$

Função Transferência

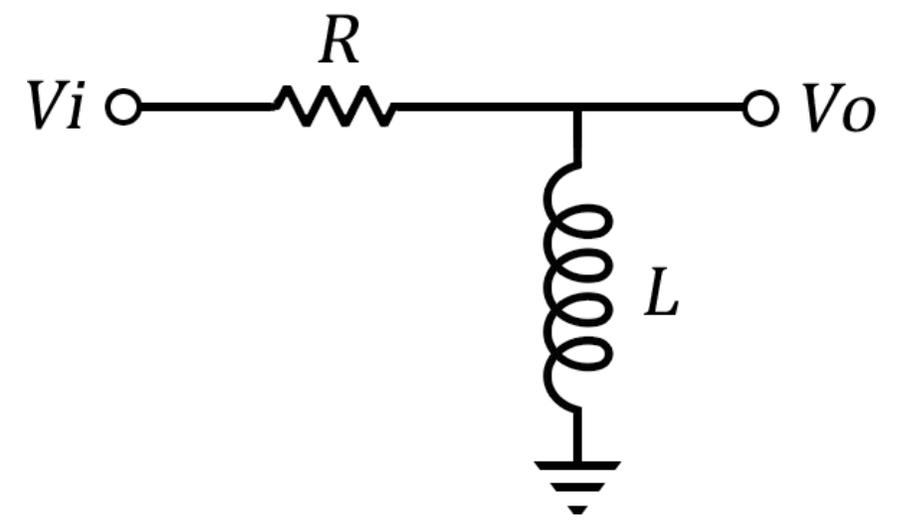
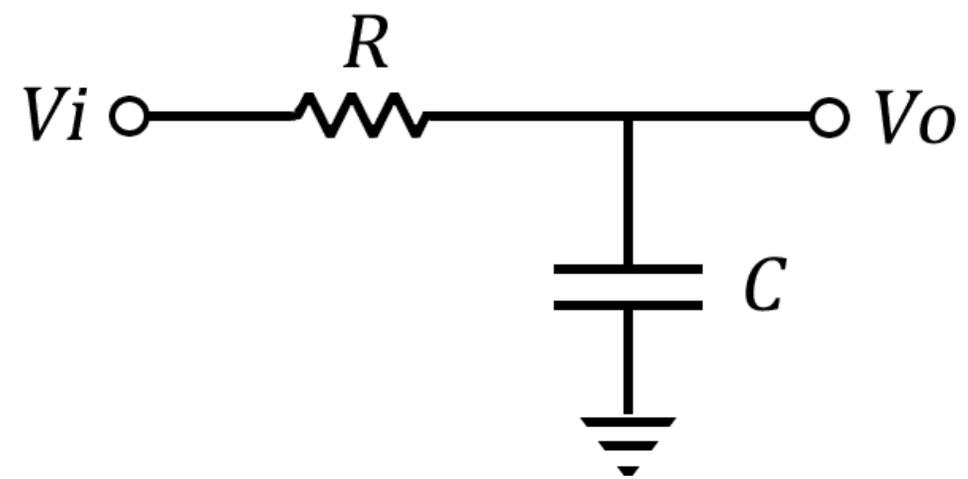
O exemplo resolvido anteriormente possui:

$$H(s) = \frac{10^4}{s + 10^4}$$

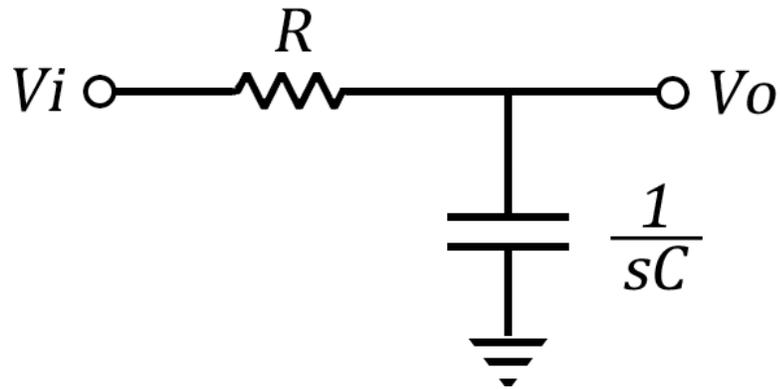
- *Nenhum zero*
- *Um (1) Polo em -10^4 ($p_1 = -10^4$)*



Exemplo: Encontre os zeros e polos dos circuitos



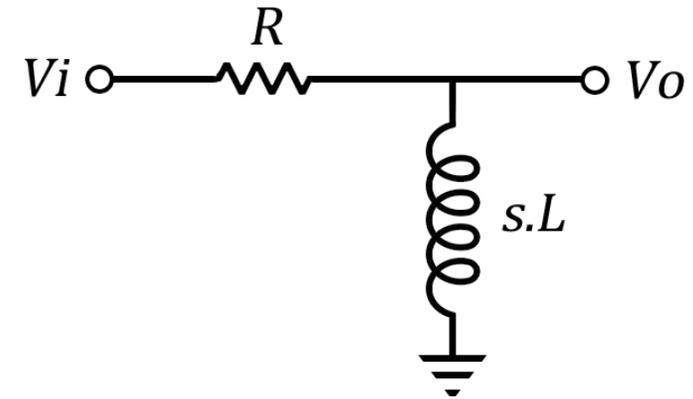
Exemplo: Encontre os zeros e polos dos circuitos



$$H(s) = \frac{\frac{1}{sC}}{R + \frac{1}{sC}} = \frac{1}{sRC + 1} = \frac{\frac{1}{RC}}{s + \frac{1}{RC}}$$

sem zeros

$$p_1 = -\frac{1}{RC}$$

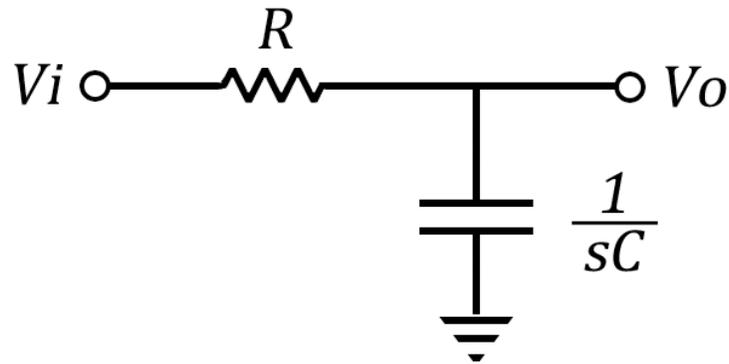


$$H(s) = \frac{sL}{R + sL} = \frac{s}{s + \frac{R}{L}}$$

$$z_1 = 0$$

$$p_1 = -\frac{R}{L}$$

Exemplo: Calcule $V_o(s)$ caso a entrada seja um degrau unitário. Encontre $v_o(t)$ através da Transformada Inversa de Laplace



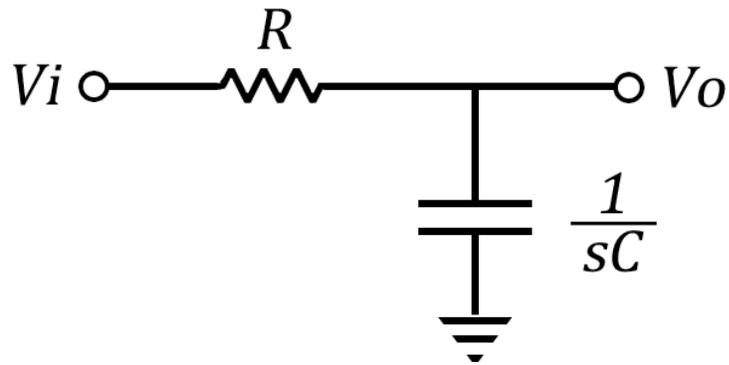
$$H(s) = \frac{\frac{1}{RC}}{s + \frac{1}{RC}}$$

$$V_o(s) = H(s) \cdot V_i(s)$$

TABLE 15.2 Laplace transform pairs.

$f(t)$	$F(s)$
$\delta(t)$	1
$u(t)$	$\frac{1}{s}$
e^{-at}	$\frac{1}{s+a}$

Exemplo: Calcule $V_o(s)$ caso a entrada seja um degrau unitário. Encontre $v_o(t)$ através da Transformada Inversa de Laplace



$$H(s) = \frac{\frac{1}{RC}}{s + \frac{1}{RC}}$$

$$V_o(s) = H(s) \cdot V_i(s)$$

$$u(t) = 1$$

$$F(u(t)) = \frac{1}{s} = V_i(s)$$

$$V_o(s) = \frac{\frac{1}{RC}}{s \left(s + \frac{1}{RC} \right)}$$

Exemplo: Calcule $V_o(s)$ caso a entrada seja um degrau unitário. Encontre $v_o(t)$ através da Transformada Inversa de Laplace

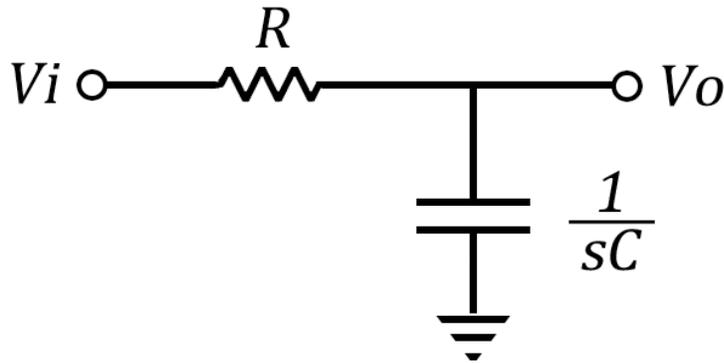


TABLE 15.2 Laplace transform pairs.

$f(t)$	$F(s)$
$\delta(t)$	1
$u(t)$	$\frac{1}{s}$
e^{-at}	$\frac{1}{s+a}$

$$V_o(s) = \frac{\frac{1}{RC}}{s\left(s + \frac{1}{RC}\right)} = \frac{1}{s} - \frac{1}{s + \frac{1}{RC}} \rightarrow \text{expansão em frações parciais}$$

$$\mathcal{L}^{-1}\left[\frac{1}{s} - \frac{1}{s + \frac{1}{RC}}\right] = v_o(t) = 1 - e^{-\frac{t}{RC}}$$

$$v_c(t) = v_s\left(1 - e^{-\frac{t}{\tau}}\right) \text{ se } v_s = 1$$

$$v_c(t) = 1 - e^{-\frac{t}{RC}} \rightarrow \text{confere}$$