

# Aula 5

## Amplificador Operacional Configurações II

### Circuitos Elétricos II

Prof. Henrique Amorim - UNIFESP - ICT

# Restrições para um AmpOp ideal

$$A \rightarrow \infty \quad \left( \frac{V_o}{\infty} = V_p - V_n \right)$$

$$R_i \rightarrow \infty \quad (i_p = 0 ; i_n = 0)$$

$$V_p = V_n$$

$$i_p = i_n = 0$$

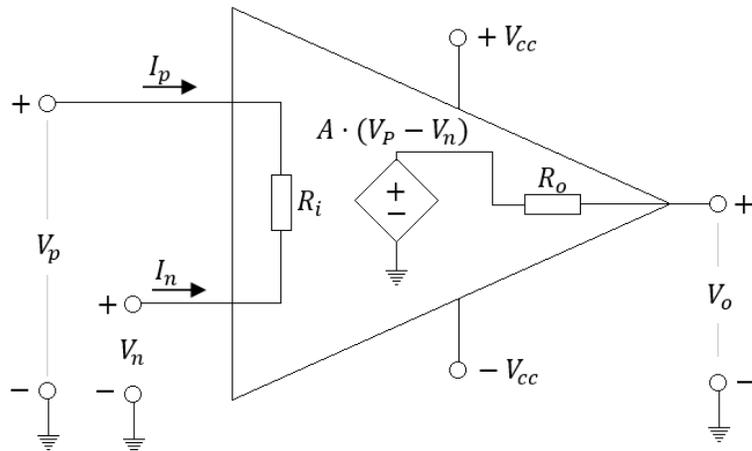
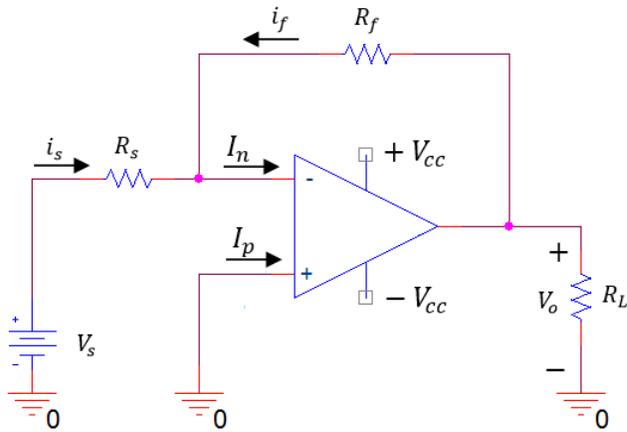


TABELA COMPARATIVA

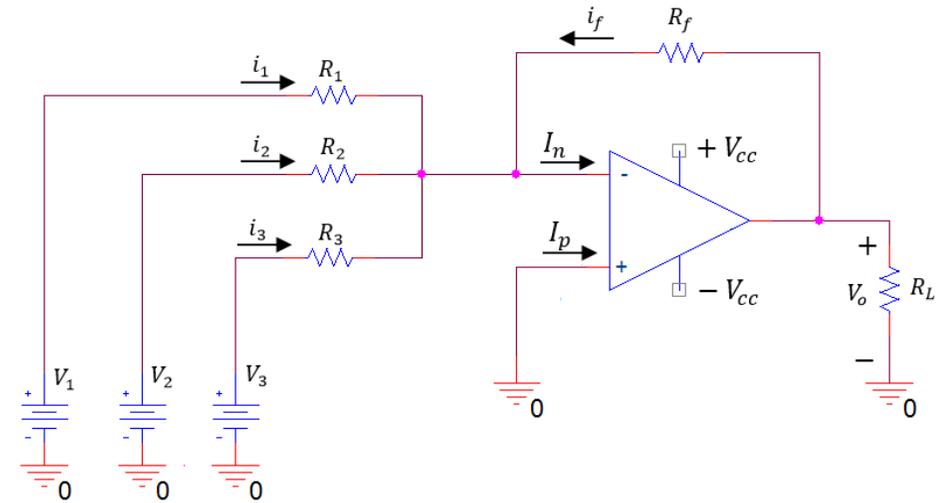
AmpOp Ideal	CI $\mu$ 741
$R_i \rightarrow \infty$	$R_i = 2M$
$R_o \rightarrow 0$	$R_o = 75\Omega$
$A \rightarrow \infty$	$A = 10^5$

# Primeiras configurações de AmpOp

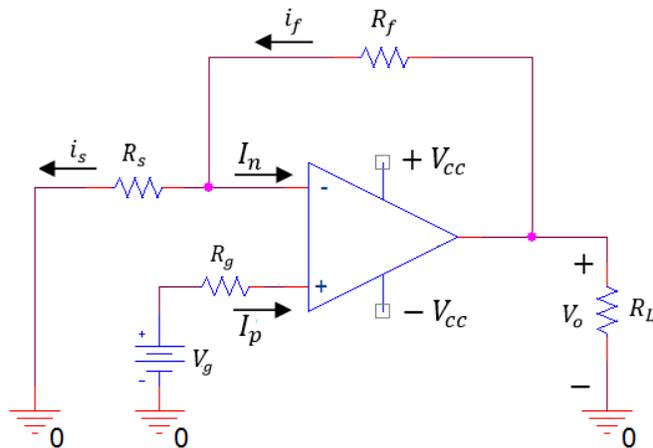
**Amplificador inversor**



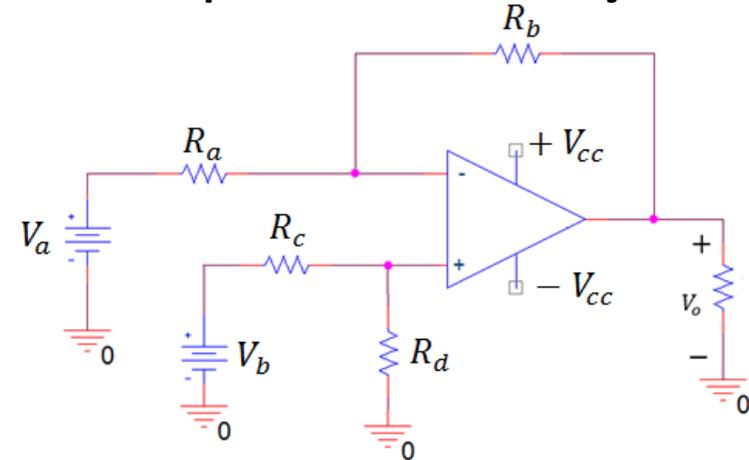
**Amplificador somador inversor**



**Amplificador não inversor**

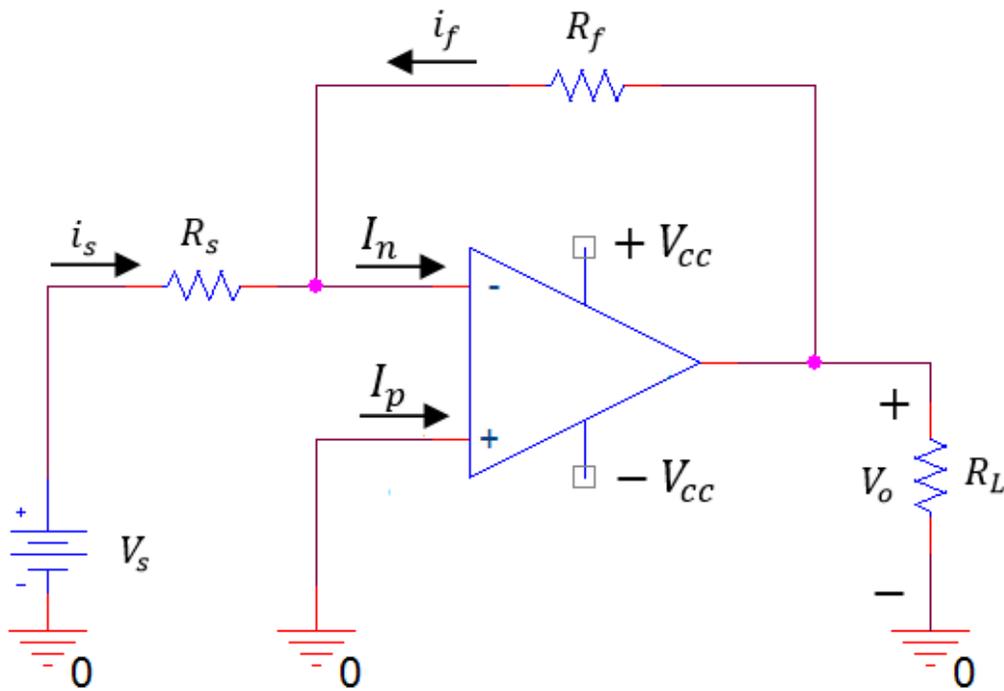


**Amplificador da diferença**



# Configurações de AmpOp – Revisão

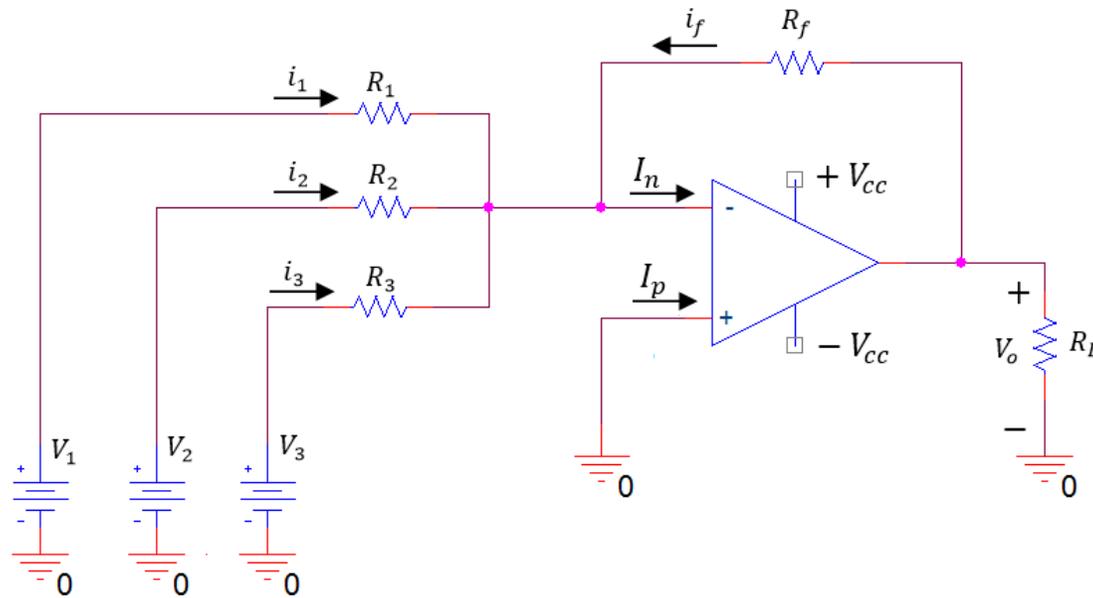
## Amplificador Inversor



$$V_o = -\frac{R_f}{R_s} \cdot V_s$$

# Configurações de AmpOp – Revisão

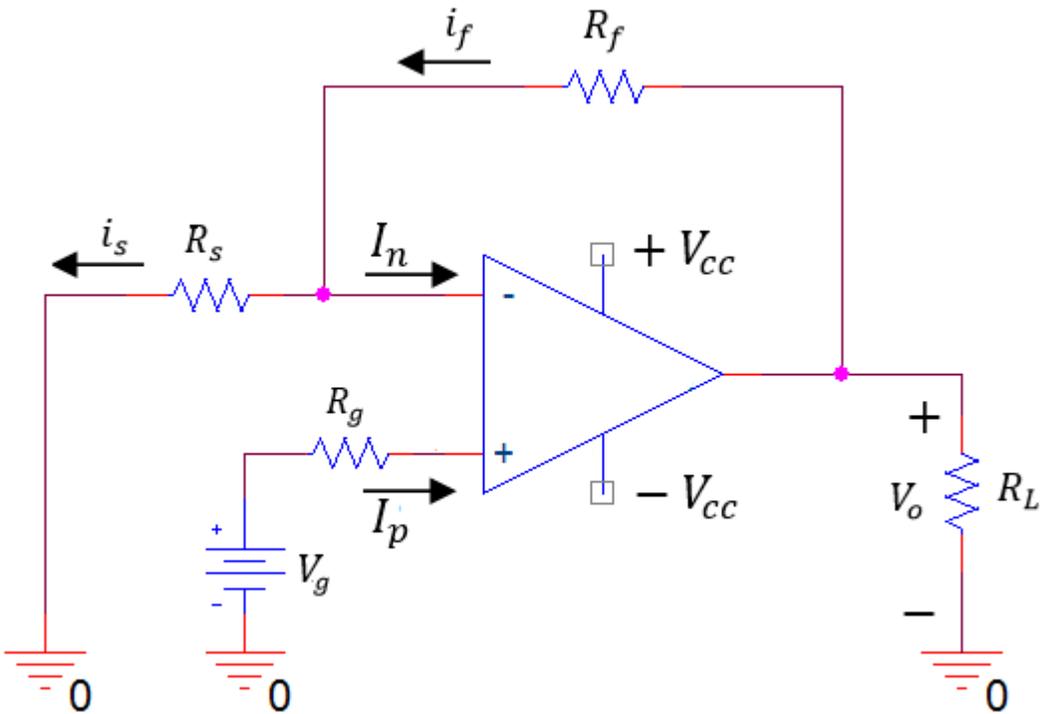
## Amplificador Somador Inversor



$$V_o = -R_f \cdot \left( \frac{V_1}{R_1} + \frac{V_2}{R_2} + \frac{V_3}{R_3} \right)$$

# Configurações de AmpOp – Revisão

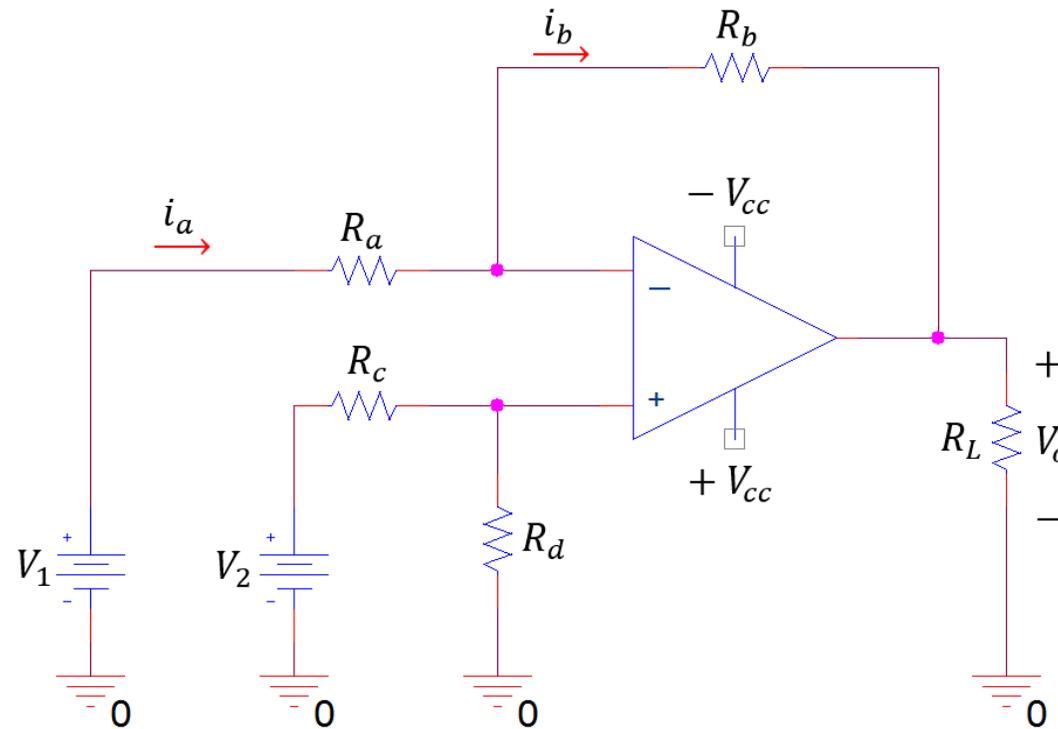
## Amplificador não Inversor



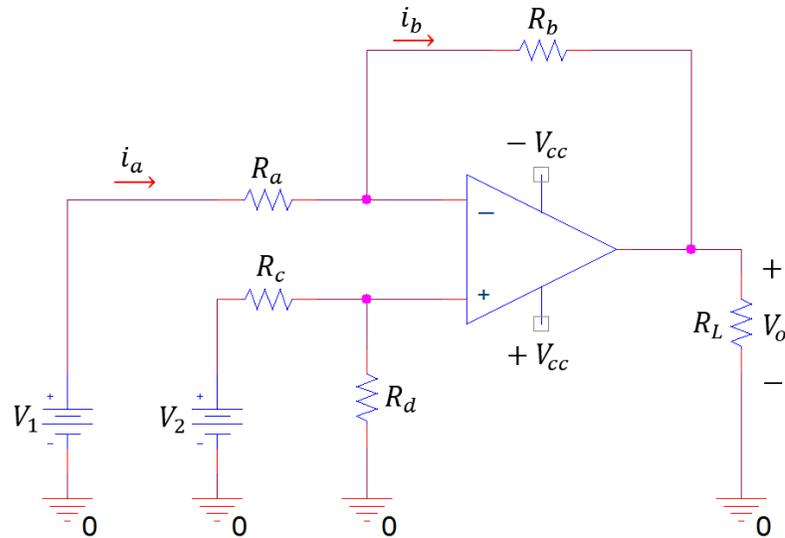
$$V_o = V_g \left( 1 + \frac{R_f}{R_s} \right)$$

# Amplificador da diferença

A tensão de saída de um amplificador da diferença é proporcional à diferença entre duas tensões de entrada. Abaixo a configuração padrão de um amplificador da diferença.



# Amplificador da diferença – Dedução



$$V_p = V_n$$

$$i_p = i_n = 0$$

$$V_p = V_2 \cdot \frac{R_d}{R_c + R_d}$$

$$i_a = i_b = \frac{V_1 - V_n}{R_a}$$

$$-V_n + R_b \cdot \left( \frac{V_1 - V_n}{R_a} \right) + V_o = 0$$

$$V_o = V_n + R_b \cdot \left( \frac{V_n - V_1}{R_a} \right)$$

$$V_o = V_n + V_n \cdot \left( \frac{R_b}{R_a} \right) - V_1 \left( \frac{R_b}{R_a} \right)$$

$$V_o = V_n \cdot \left( 1 + \frac{R_b}{R_a} \right) - V_1 \left( \frac{R_b}{R_a} \right)$$

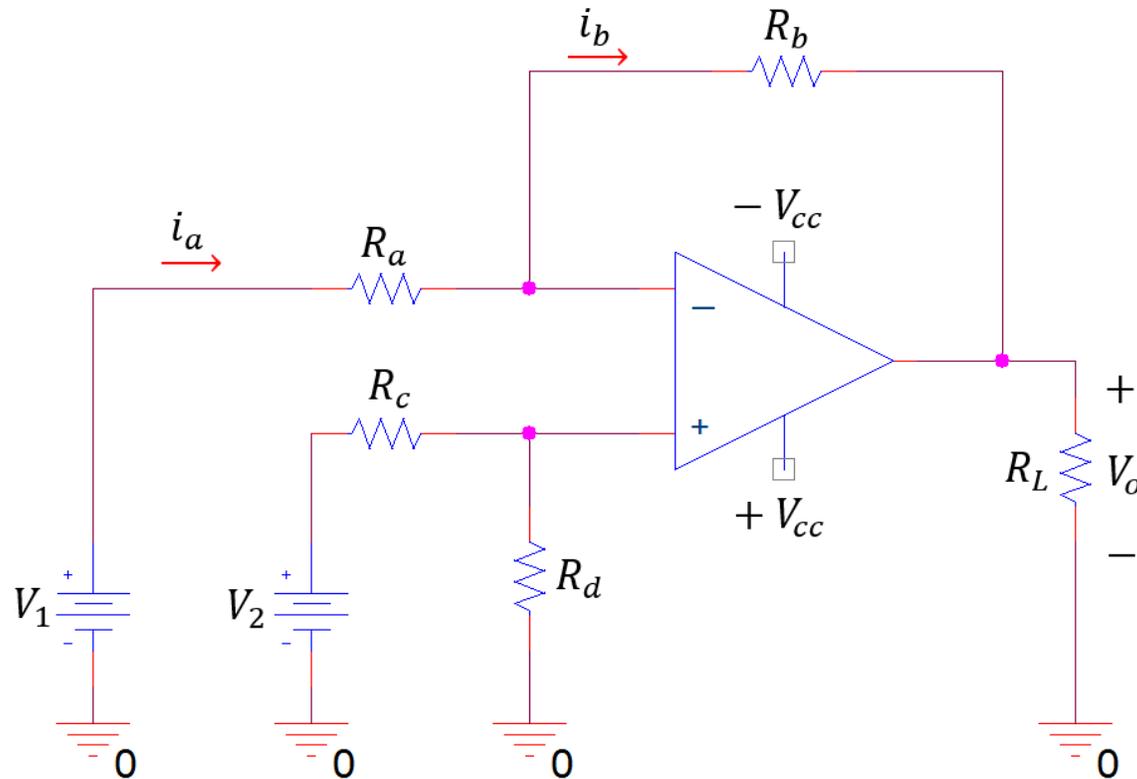
$$V_o = V_2 \cdot \left( \frac{R_d}{R_c + R_d} \right) \cdot \left( 1 + \frac{R_b}{R_a} \right) - V_1 \left( \frac{R_b}{R_a} \right)$$

$$V_o = V_2 \cdot \left( \frac{R_d}{R_c + R_d} + \frac{R_d \cdot R_b}{(R_c + R_d) \cdot R_a} \right) - V_1 \left( \frac{R_b}{R_a} \right)$$

$$V_o = V_2 \cdot \left( \frac{R_a \cdot R_d + R_d \cdot R_b}{R_a \cdot (R_c + R_d)} \right) - V_1 \left( \frac{R_b}{R_a} \right)$$

$$V_o = V_2 \cdot \left( \frac{R_d \cdot (R_a + R_b)}{R_a \cdot (R_c + R_d)} \right) - V_1 \left( \frac{R_b}{R_a} \right)$$

# Amplificador da diferença – Dedução



Se a relação abaixo for verdadeira, temos:

$$\frac{R_a}{R_b} = \frac{R_c}{R_d}$$

$$V_o = \frac{R_b}{R_a} \cdot (V_2 - V_1)$$

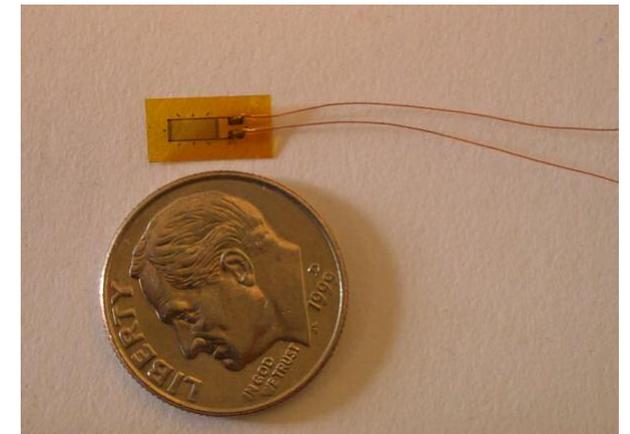
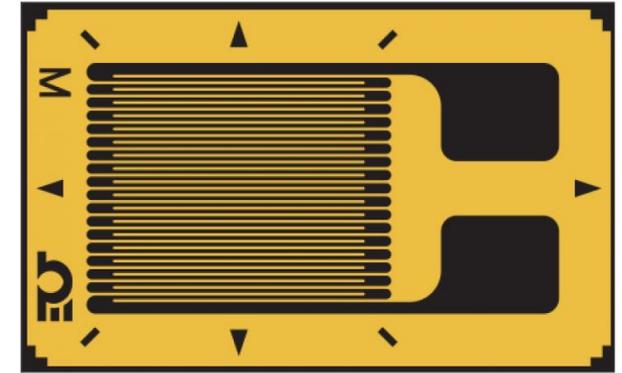
$$V_o = V_2 \cdot \left( \frac{R_d \cdot (R_a + R_b)}{R_a \cdot (R_c + R_d)} \right) - V_1 \left( \frac{R_b}{R_a} \right)$$

# Estudo de caso I – Strain Gage

O *strain gage* é um transdutor capaz de medir deformações (resistência variável)

- Possui uma resistência de nominal  $R$
- A tração ou compressão resulta em uma variação da resistência  $\Delta R$
- Possui um comprimento conhecido  $L$
- A tração ou compressão resulta em uma variação de comprimento  $\Delta L$

Os valores nominais de resistência variam de acordo com o componente, os valores mais comuns são  $120\Omega$ ,  $350\Omega$  e  $1000\Omega$ .



# Estudo de caso I – Strain Gage

Os *strain gage* possuem um parâmetro particular conhecido por fator *gage* (FG), na maioria dos componentes esse fator é igual a 2 e é calcula pela fórmula :

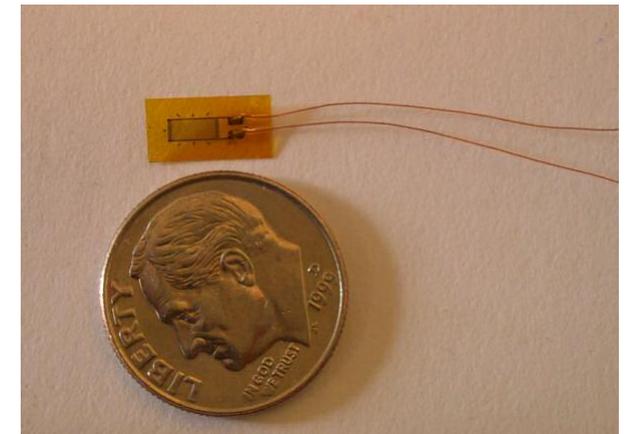
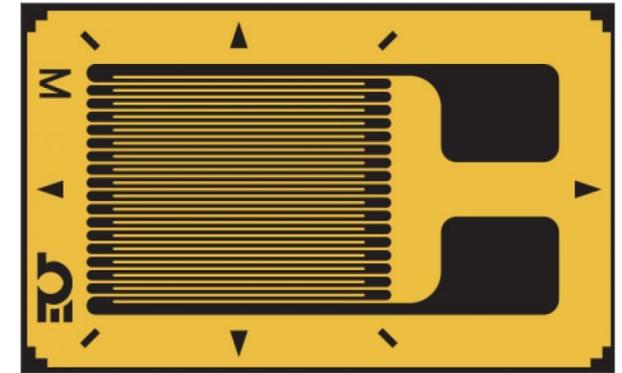
$$FG = \frac{\frac{\Delta R}{R}}{\frac{\Delta L}{L}}$$

A razão entre a variação do comprimento e o comprimento é uma grandeza muito pequena conhecida por microstrain ( $\mu\epsilon$ ). 100 microstrains representa  $100 \cdot 10^{-6}$ .

$$E = \frac{\Delta L}{L}$$

Se considerarmos um *strain gage* com o FG=2, resistência nominal de  $120\Omega$ , que sofreu uma distensão de  $500\mu\epsilon$ . A variação da resistência será de:

$$FG = \frac{\frac{\Delta R}{R}}{E} \quad 2 = \frac{\frac{\Delta R}{120}}{500 \cdot 10^{-6}} \quad \Delta R = 0,12\Omega$$



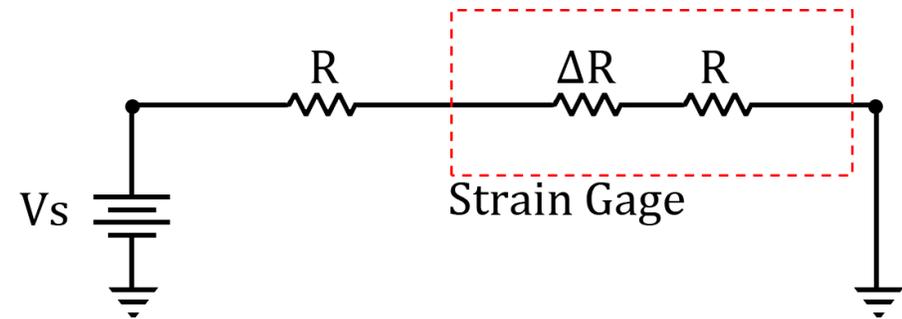
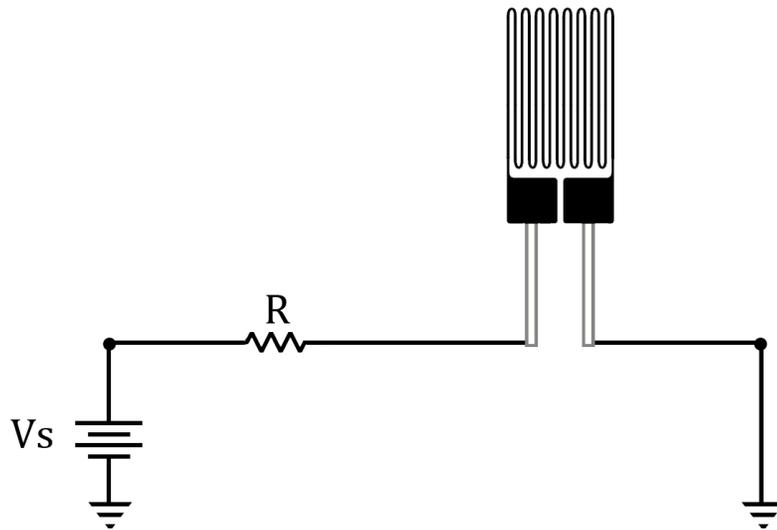
# Estudo de caso I – Strain Gage

Considerando um strain gage com o  $FG = 2$ , resistência nominal de  $120\Omega$ , o qual sofreu uma distensão de  $500\mu\epsilon$ . A variação da resistência será de:

$$V_{SG} = \frac{12 \cdot 120,12}{120 + 120,12} = 6,0030V$$

Se a variação for de  $250\mu\epsilon$  temos:

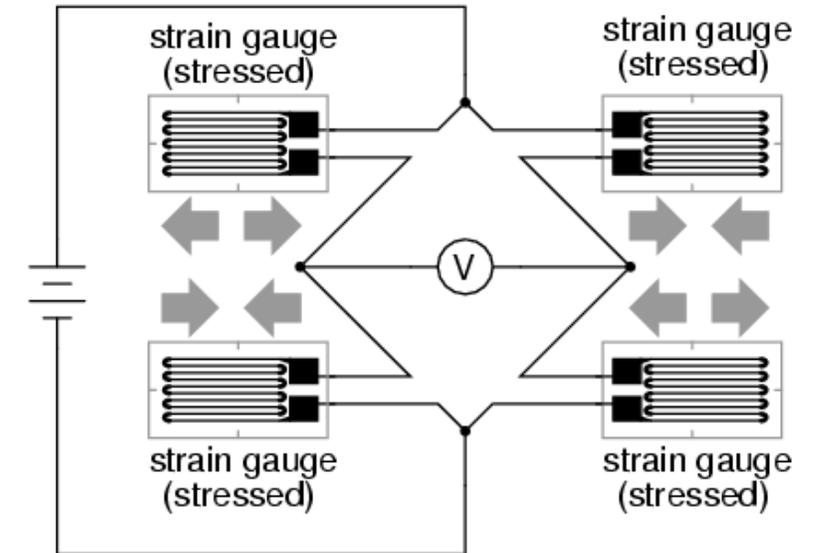
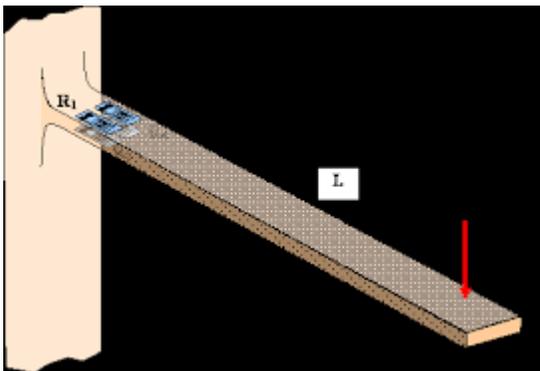
$$V_{SG} = \frac{12 \cdot 120,06}{120 + 120,06} = 6,0015V$$



# Estudo de caso I – Strain Gage

Se conectarmos o *Strain Gage* a uma ponte de wheatstone equilibrada, podemos gerar uma pequena variação de tensão, de acordo com variação de resistência do *Strain Gage*.

Existem diversas variações na construção de uma ponte com Strain Gages, vamos considerar a completa. Como pode ser visto na imagem abaixo e no circuito ao lado.

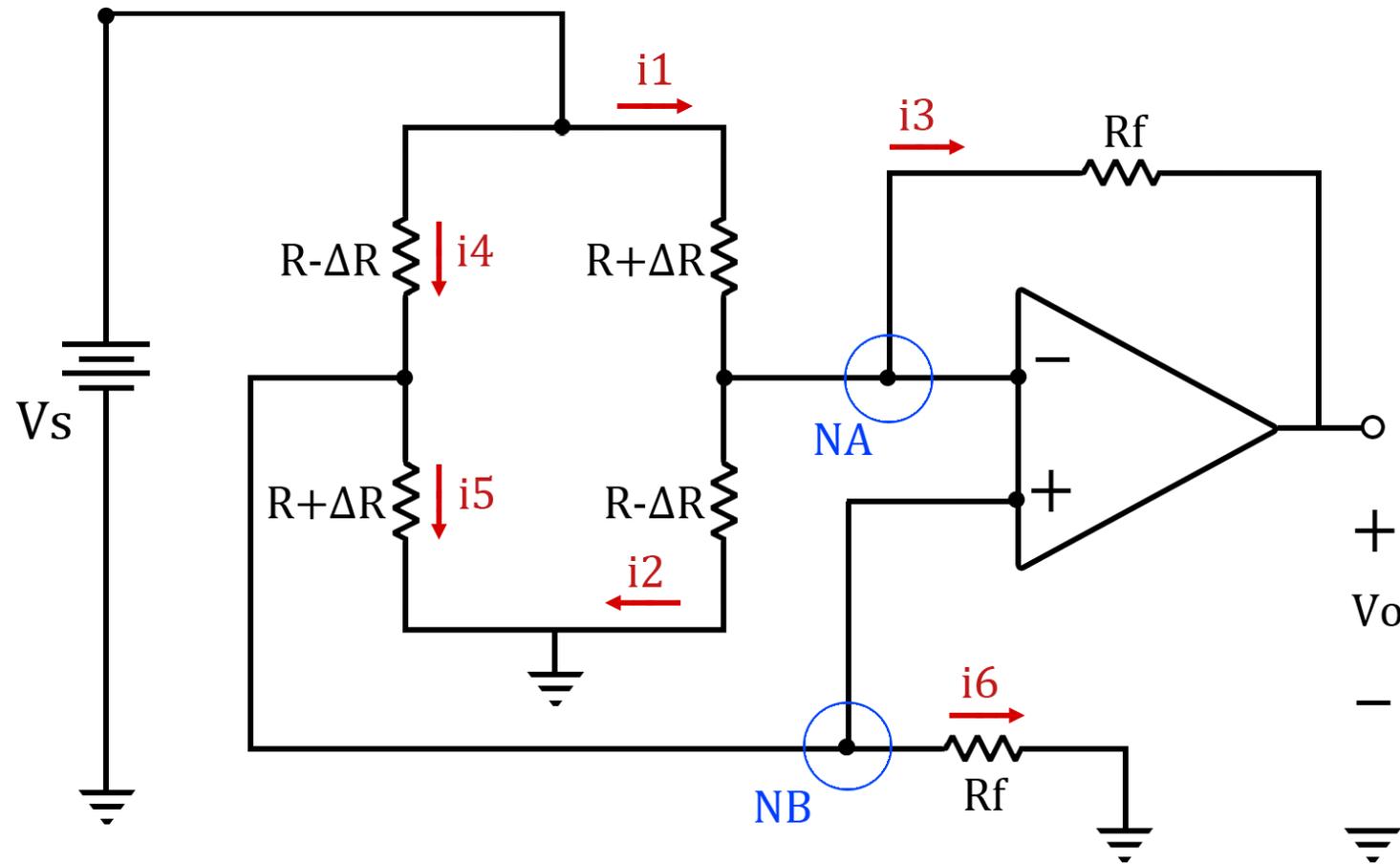


Lembrando que para obtermos a condição de equilíbrio da ponte usamos o produto cruzado das resistências:

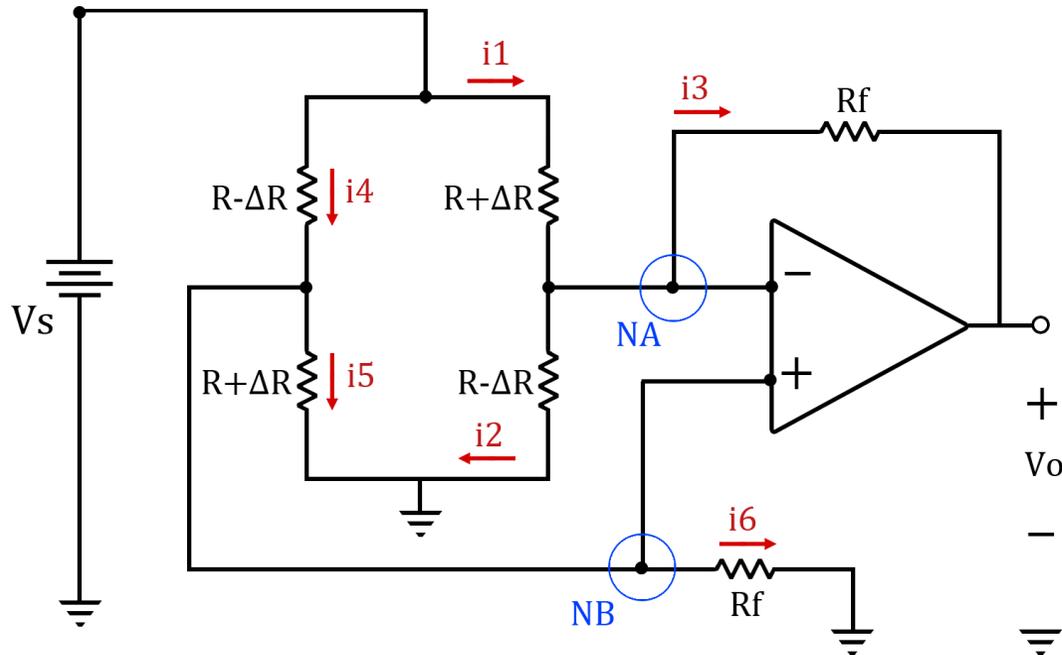
$$R_{SupDir} \cdot R_{InfEsq} = R_{SupEsq} \cdot R_{InfDir}$$

# Estudo de caso I – Strain Gage

**Exercício:** Encontre a expressão que descreve o comportamento da saída do circuito em função de  $\Delta R$ .



# Estudo de caso I – Strain Gage



$$i_1 = \frac{v_s - v_n}{R + \Delta R} \quad i_2 = \frac{v_n}{R - \Delta R}$$

$$i_3 = \frac{v_n - v_o}{R_f}$$

$$i_4 = \frac{v_s - v_p}{R - \Delta R} \quad i_5 = \frac{v_p}{R + \Delta R}$$

$$i_6 = \frac{v_p}{R_f}$$

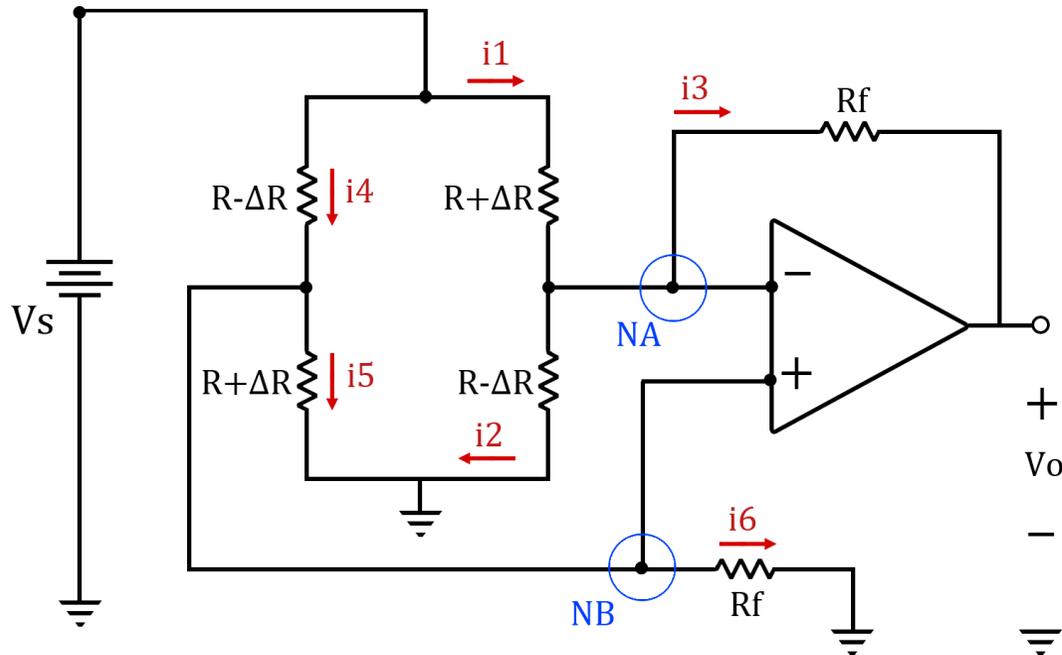
$$NA \rightarrow i_1 = i_2 + i_3$$

$$NB \rightarrow i_4 = i_5 + i_6$$

$$NA \rightarrow \frac{v_s - v_n}{R + \Delta R} = \frac{v_n}{R - \Delta R} + \frac{v_n - v_o}{R_f}$$

$$NB \rightarrow \frac{v_s - v_p}{R - \Delta R} = \frac{v_p}{R + \Delta R} + \frac{v_p}{R_f}$$

# Estudo de caso I – Strain Gage



$$v_p = v_n$$

$$i_p = i_n = 0$$

$$NA \rightarrow \frac{v_s - v_n}{R + \Delta R} = \frac{v_n}{R - \Delta R} + \frac{v_n - v_o}{R_f}$$

$$NB \rightarrow \frac{v_s - v_p}{R - \Delta R} = \frac{v_p}{R + \Delta R} + \frac{v_p}{R_f}$$

$$NB \rightarrow \frac{v_s - v_p}{R - \Delta R} = \frac{v_p}{R + \Delta R} + \frac{v_p}{R_f}$$

$$\frac{v_s}{R - \Delta R} = \frac{v_p}{R - \Delta R} + \frac{v_p}{R + \Delta R} + \frac{v_p}{R_f}$$

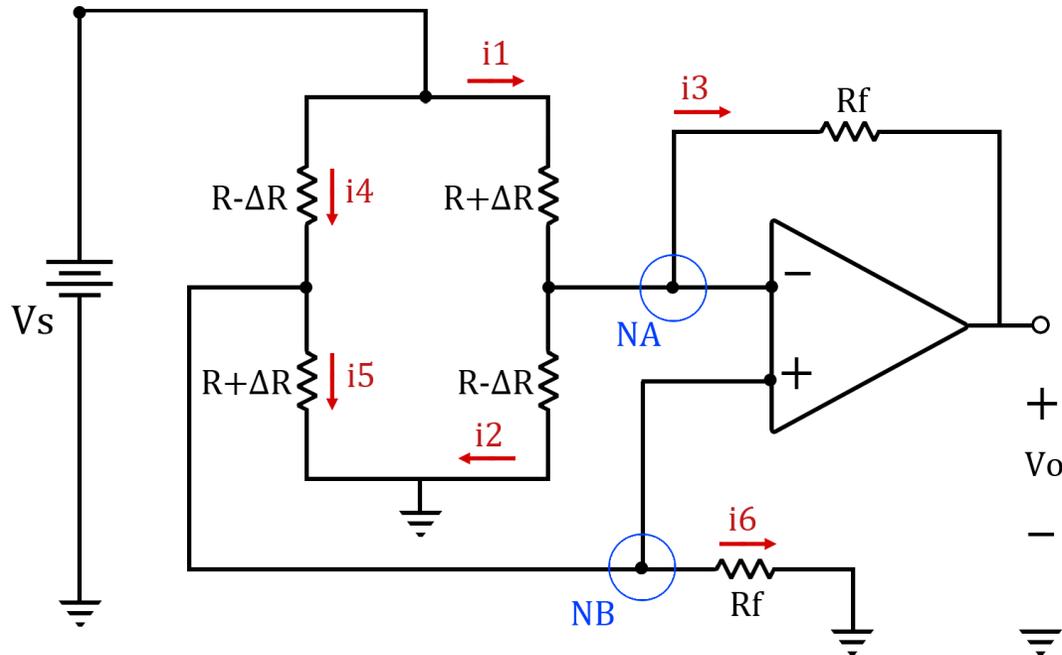
$$\frac{v_s}{R - \Delta R} = v_p \cdot \left( \frac{1}{R - \Delta R} + \frac{1}{R + \Delta R} + \frac{1}{R_f} \right)$$

$$v_p = \frac{v_s}{(R - \Delta R) \cdot \left( \frac{1}{R - \Delta R} + \frac{1}{R + \Delta R} + \frac{1}{R_f} \right)}$$

$$x = \left( \frac{1}{R - \Delta R} + \frac{1}{R + \Delta R} + \frac{1}{R_f} \right)$$

$$v_p = \frac{v_s}{(R - \Delta R) \cdot x}$$

# Estudo de caso I – Strain Gage



$$v_p = v_n$$

$$i_p = i_n = 0$$

$$NA \rightarrow \frac{v_s - v_n}{R + \Delta R} = \frac{v_n}{R - \Delta R} + \frac{v_n - v_o}{R_f}$$

$$NB \rightarrow \frac{v_s - v_p}{R - \Delta R} = \frac{v_p}{R + \Delta R} + \frac{v_p}{R_f}$$

$$NA \rightarrow \frac{v_s - v_n}{R + \Delta R} = \frac{v_n}{R - \Delta R} + \frac{v_n - v_o}{R_f}$$

$$v_p = \frac{v_s}{(R - \Delta R) \cdot x} = v_n$$

$$\frac{v_s}{R + \Delta R} = \frac{v_n}{R + \Delta R} + \frac{v_n}{R - \Delta R} + \frac{v_n - v_o}{R_f}$$

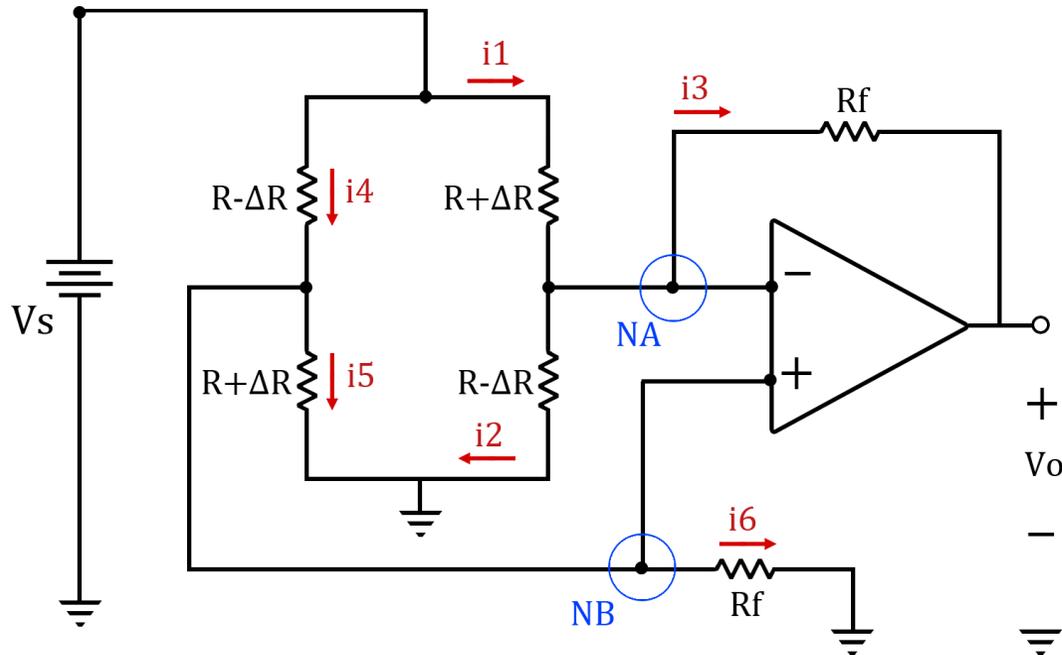
$$\frac{v_s}{R + \Delta R} = v_n \cdot \left( \frac{1}{R + \Delta R} + \frac{1}{R - \Delta R} + \frac{1}{R_f} \right) - \frac{v_o}{R_f}$$

$$\frac{v_s}{R + \Delta R} = v_n \cdot x - \frac{v_o}{R_f}$$

$$\frac{v_o}{R_f} = v_n \cdot x - \frac{v_s}{R + \Delta R}$$

$$\frac{v_o}{R_f} = \left( \frac{v_s}{(R - \Delta R) \cdot x} \right) \cdot x - \frac{v_s}{R + \Delta R}$$

# Estudo de caso I – Strain Gage



$$v_p = v_n$$

$$i_p = i_n = 0$$

$$NA \rightarrow \frac{v_s - v_n}{R + \Delta R} = \frac{v_n}{R - \Delta R} + \frac{v_n - v_o}{R_f}$$

$$NB \rightarrow \frac{v_s - v_p}{R - \Delta R} = \frac{v_p}{R + \Delta R} + \frac{v_p}{R_f}$$

$$\frac{v_o}{R_f} = \frac{v_s}{R - \Delta R} - \frac{v_s}{R + \Delta R}$$

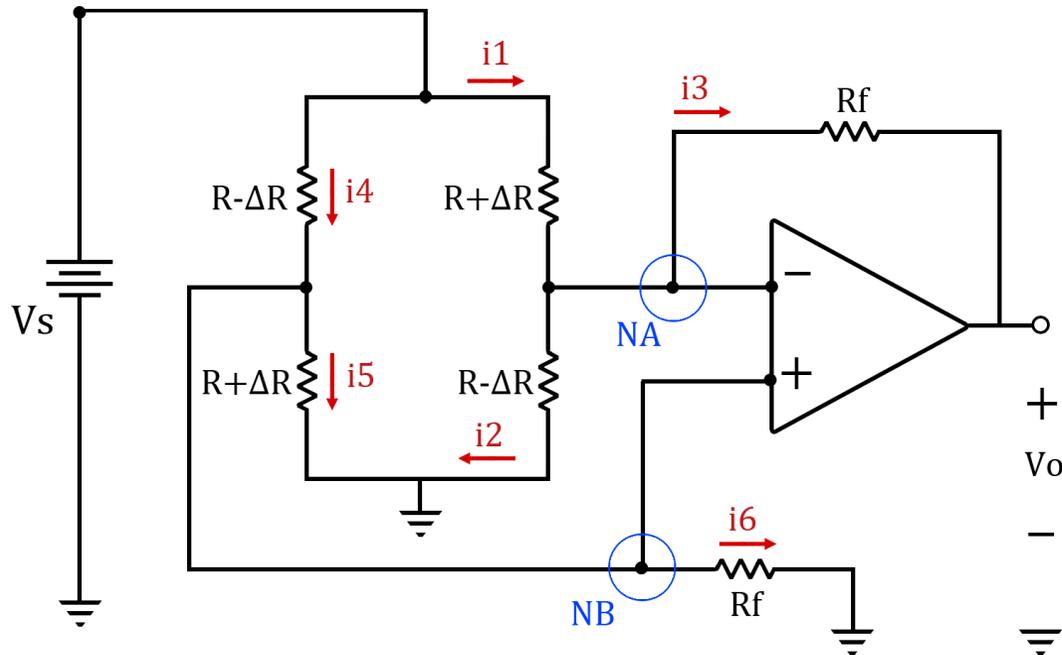
$$\frac{v_o}{R_f} = v_s \cdot \left( \frac{1}{R - \Delta R} - \frac{1}{R + \Delta R} \right)$$

$$\frac{v_o}{R_f} = v_s \cdot \left( \frac{R + \Delta R - R + \Delta R}{(R - \Delta R) \cdot (R + \Delta R)} \right)$$

$$\frac{v_o}{R_f} = v_s \cdot \left( \frac{2 \cdot \Delta R}{R^2 - \Delta R^2} \right)$$

$$v_o = v_s \cdot \left( \frac{2 \cdot \Delta R \cdot R_f}{R^2 - \Delta R^2} \right)$$

# Estudo de caso I – Strain Gage



$$v_p = v_n$$

$$i_p = i_n = 0$$

$$NA \rightarrow \frac{v_s - v_n}{R + \Delta R} = \frac{v_n}{R - \Delta R} + \frac{v_n - v_o}{R_f}$$

$$NB \rightarrow \frac{v_s - v_p}{R - \Delta R} = \frac{v_p}{R + \Delta R} + \frac{v_p}{R_f}$$

$$v_o = v_s \cdot \left( \frac{2 \cdot \Delta R \cdot R_f}{R^2 - \Delta R^2} \right)$$

Como  $\Delta R^2 \ll R^2$  temos:

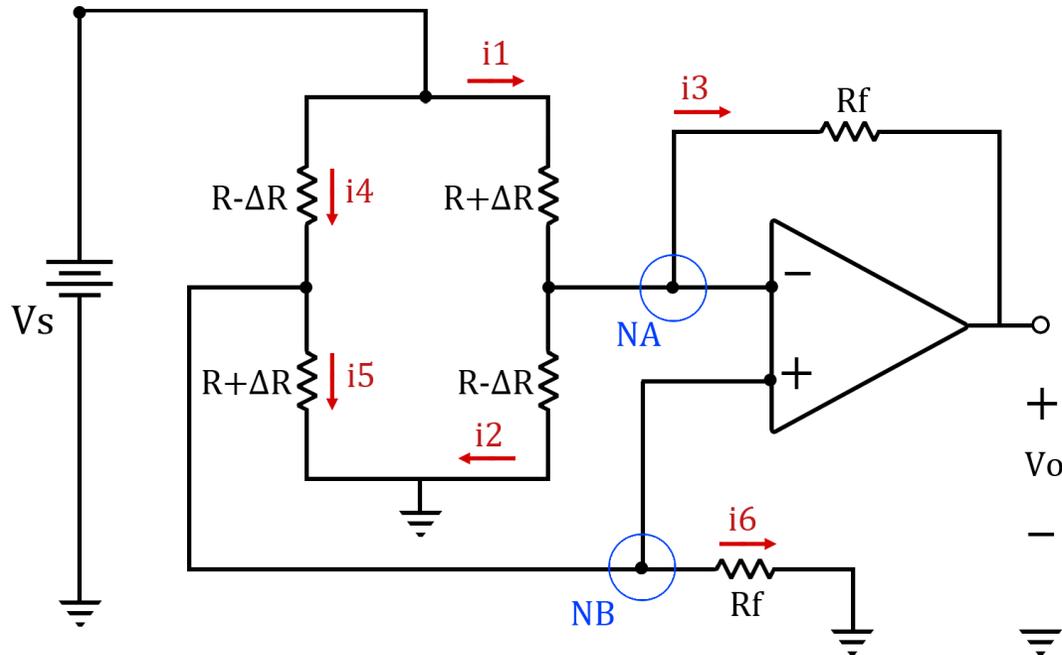
$$R^2 - \Delta R^2 \approx R^2$$

então:

$$v_o \approx v_s \cdot \left( \frac{2 \cdot \Delta R \cdot R_f}{R^2} \right)$$

$$v_o \approx v_s \cdot 2 \cdot \left( \frac{R_f}{R} \right) \cdot \delta \quad \text{onde} \quad \delta = \frac{\Delta R}{R}$$

# Estudo de caso I – Strain Gage



$$v_o \approx v_s \cdot 2 \cdot \left(\frac{R_f}{R}\right) \cdot \delta \quad \text{onde} \quad \delta = \frac{\Delta R}{R}$$

Considerando:

$$R_f = 50K\Omega \quad V_s = 5V \quad R = 120\Omega$$

Se considerarmos um *Strain Gage* cuja a deformação resulte em uma variação de  $\Delta R$  de  $\pm 0.3\Omega$  termos uma variação na tensão de saída de aproximadamente  $\pm 10V$ . Sem deformação a ponte estará equilibrada

